

# Kullanım Kılavuzu

**Metalik ölçüm hücreli asma basınç transmitteri**

## VEGABAR 87

Modbus ve Levelmaster Protokolü



Document ID: 46297



**VEGA**

## **İçindekiler**

<b>1 Bu belge hakkında .....</b>	<b>4</b>
1.1 Fonksiyon .....	4
1.2 Hedef grup .....	4
1.3 Kullanılan semboller .....	4
<b>2 Kendi emniyetiniz için .....</b>	<b>5</b>
2.1 Yetkili personel .....	5
2.2 Amaca uygun kullanım .....	5
2.3 Yanlış kullanma uyarısı .....	5
2.4 Genel güvenlik uyarıları .....	5
2.5 Uygunluğu .....	5
2.6 NAMUR tavsiyeleri .....	6
2.7 Çevre ile ilgili uyarılar .....	6
<b>3 Ürün tanımı .....</b>	<b>7</b>
3.1 Yapısı .....	7
3.2 Çalışma şekli .....	8
3.3 Ambalaj, nakliye ve depolama .....	9
3.4 Aksesuar .....	10
<b>4 Monte edilmesi .....</b>	<b>12</b>
4.1 Genel talimatlar .....	12
4.2 Havalanırmaya ve basınç dengeleme .....	14
4.3 Seviye ölçümü .....	15
4.4 Dış gövde .....	15
<b>5 Bus sisteminin enerjisine bağlama .....</b>	<b>16</b>
5.1 Bağlantının hazırlanması .....	16
5.2 Bağla .....	17
5.3 Bağlantı şeması .....	19
5.4 Dış gövde .....	20
5.5 Açma fazı .....	22
<b>6 Sensörün gösterge ve ayar modülü ile devreye alınması .....</b>	<b>23</b>
6.1 Gösterge ve ayar modülünün kullanılması .....	23
6.2 Kumanda sistemi .....	24
6.3 Ölçüm değerinin göstergesi .....	25
6.4 Parametreleme - Hızlı devreye alma .....	26
6.5 Parametreleme - Genişletilmiş kullanım .....	26
6.6 Menüye genel bakış .....	36
6.7 Parametreleme verilerini kilitle .....	37
<b>7 Sensör ve Modbus-Portunun PACTware ile devreye alınması .....</b>	<b>38</b>
7.1 Bilgisayarı bağlayın .....	38
7.2 Parametreleme .....	39
7.3 Cihaz adresini belirleyin .....	40
7.4 Parametreleme verilerini kilitle .....	41
<b>8 Tanı, Ürün Yönetimi ve Servis .....</b>	<b>42</b>
8.1 Bakım .....	42
8.2 Tanı hafızası .....	42
8.3 Ürün Yönetimi Fonksiyonu .....	43
8.4 Arızaların giderilmesi .....	45
8.5 IP68 (25 bar) modelinin proses modüllerinin değiştirilmesi .....	46

8.6	Elektronik modülü değiştirin .....	47
8.7	Yazılım güncelleme.....	47
8.8	Onarım durumunda izlenecek prosedür .....	48
<b>9</b>	<b>Sökme .....</b>	<b>49</b>
9.1	Sökme prosedürü .....	49
9.2	Bertaraf etmek.....	49
<b>10</b>	<b>Ek.....</b>	<b>50</b>
10.1	Teknik özellikler .....	50
10.2	Cihaz iletişim Modbus .....	58
10.3	Modbus-Başlığı .....	59
10.4	Modbus RTU-Komutları.....	62
10.5	Levelmaster-Komutları .....	64
10.6	Tipik bir modbus hostunun konfigürasyonu .....	67
10.7	Toplam sapmanın hesaplanması .....	67
10.8	Pratikten bir örnek .....	68
10.9	Ebatlar.....	70
10.10	Sinai mülkiyet hakları.....	78
10.11	Marka .....	78

**Ex alanlar için güvenlik açıklamaları:**

Ex uygulamalarda özel ex güvenlik açıklamalarına uyunuz. Bu açıklamalar, kullanım kılavuzunun ayrılmaz bir parçasıdır ve exproof ortam uygulama onayı her cihazın yanında bulunur.

Redaksiyon tarihi: 2023-09-01

## 1 Bu belge hakkında

### 1.1 Fonksiyon

Bu kullanım kılavuzu size cihazın montajı, bağlantısı ve devreye alımı için gereken bilgilerinin yanı sıra bakım, arıza giderme, parçaların yenisiyle değiştirilmesi ve kullanıcının güvenliği ile ilgili önemli bilgileri içerir. Bu nedenle devreye almadan önce bunları okuyun ve ürünün ayrılmaz bir parçası olarak herkesin erişebileceği şekilde cihazın yanında muhafaza edin.

### 1.2 Hedef grup

Bu kullanım kılavuzu eğitim görmüş uzman personel için hazırlanmıştır. Bu kılavuzunun içeriği uzman personelin erişimine açık olmalı ve uygulanmalıdır.

### 1.3 Kullanılan semboller

**Belge No.**

Bu kılavuzun baş sayfasındaki bu simbol belge numarasını verir. Belge numarasını [www.vega.com](http://www.vega.com) sayfasına girerek belgelerinizi indirmeyi başarabilirsiniz.



**Bilgi, Uyarı, İpucu:** Bu simbol yardımcı ek bilgileri ve başarılı bir iş için gerekli ipuçlarını karakterize etmektedir.



**Uyarı:** Bu simbol arızaların, hatalı fonksiyonların, cihaz veya tesis hatalarının engellenmesi için kullanılan uyarıları karakterize etmektedir.



**Dikkat:** Bu simbol karakterize edilen bilgilere uyulmadığı takdirde insanlar zarar görebilirler.



**Uyarı:** Bu simbol karakterize edilen bilgilere uyulmadığı takdirde insanlar ciddi veya ölümle sonuçlanabilecek bir zarar görebilirler.



**Tehlike:** Bu simbol karakterize edilen bilgilere uyulmaması insanların ciddi veya ölümle sonuçlanacak bir zarar görmesine neden olacaktır.

**Ex uygulamalar**

Bu simbol, Ex uygulamalar için yapılan özel açıklamaları göstermektedir.

- **Liste**

Öndeki nokta bir sıraya uyulması mecbur olmayan bir listeyi belirtmektedir.

- 1 **İşlem sırası**

Öndeki sayılar sırayla izlenecek işlem adımlarını göstermektedir.

**Bertaraf etme**

Bu simbol, bertaraf edilmesine ilişkin özel açıklamaları gösterir.

## 2 Kendi emniyetiniz için

### 2.1 Yetkili personel

Bu dokümantasyonda belirtilen tüm işlemler sadece eğitimli ve yetki verilmiş uzman personel tarafından yapılabilir.

Cihaz ile çalışan kişinin gerekli şahsi korunma donanımını giymesi zorunludur.

### 2.2 Amaca uygun kullanım

VEGABAR 87 tipi dolum ve seviye ölçümü için kullanılan bir basınç transdütktörüdür.

Kullanım alanına ilişkin detaylı bilgiler için "*Ürün tanımı*" bölümune bakın.

Cihazın işletim güvenliği sadece kullanma kılavuzunda ve muhtemel tamamlayıcı kılavuzlarda belirtilen bilgilere ve amaca uygun kullanma halinde mümkündür.

### 2.3 Yanlış kullanma uyarısı

Amaca veya öngörülen şekle uygun olmayan kullanma halinde (örn. yanlış montaj veya ayar nedeniyle hazırlanın taşması) bu ürün, sistemin parçalarında hasarlar oluşması gibi kullanıma özgü tehlikelere yol açabilir. Bunun sonucunda nesneler, kişiler ve çevre zarar görebilir. Ayrıca bu durumdan dolayı cihazın güvenlik özellikleri yavaşlayabilir.

### 2.4 Genel güvenlik uyarıları

Cihaz, standart yönetmeliklere ve yönnergelere uyulduğunda teknolojinin en son seviyesine uygundur. Cihaz, sadece teknik açıdan kusursuz ve işletim güvenliği mevcut durumda işletilebilir. Kullanıcı şirket, cihazın arızası bir şekilde işletiminden sorumludur. Cihazın arızalanmasına yol açabilecek agresif veya korozif ürün ortamlarında kullanımda, kullanıcı şirketin uygun önlemleri alarak cihazın doğru çalışacağından emin olması gerekmektedir.

Bu kullanma kılavuzunda belirtilen güvenlik açıklamalarına, yerel kuralım standartlarına ve geçerli güvenlik kuralları ile kazadan kaçınma kurallarına uyulmalıdır.

Kullanma kılavuzunda belirtilen işlemleri aşan müdahaleler güvenlik ve garanti ile ilgili sebeplerden dolayı sadece bizim tarafımızdan yetkilendirilmiş personel tarafından yapılabilir. Cihazın yapısını değiştirmek veya içerisinde değişiklik yapmak kesinlikle yasaktır. Güvenlik nedeniyle sadece bizim belirttiğimiz aksesuarlar kullanılabilir.

Tehlikeleri önlemek için, cihazın üzerindeki güvenlik işaretlerine ve açıklamalarına uyulması gereklidir.

### 2.5 Uygunluğu

Cihaz, söz konusu ülkeye özgü direktiflerin veya teknik düzenlemelerin yasal gerekliliklerini yerine getirmektedir. Cihazın uygunluğunu, bunu belirten bir etiketlendirme ile onaylarız.

İlgili uygunluk beyanlarını web sitemizde bulabilirsiniz.

## 2.6 NAMUR tavsiyeleri

NAMUR, Almanya'daki proses endüstrisindeki otomasyon tekniği çıkar birliğidir. Yayınlanan NAMUR tavsiyeleri saha enstrümantasyonunda standart olarak geçerlidir.

Cihaz aşağıda belirtilen NAMUR tavsiyelerine uygundur:

- NE 21 – İşletim malzemelerinin elektromanyetik uyumluluğu
- NE 53 – Saha cihazları ile görüntü ve kontrol komponentlerinin uygunluğu
- NE 107 – Saha cihazlarının otomatik kontrolü ve tanısı

Daha fazla bilgi için [www.namur.de](http://www.namur.de) sayfasına gidin.

## 2.7 Çevre ile ilgili uyarılar

Doğal yaşam ortamının korunması en önemli görevlerden biridir. Bu nedenle, işletmelere yönelik çevre korumasını sürekli düzeltmeyi hedefleyen bir çevre yönetim sistemini uygulamaya koymak. Çevre yönetim sistemi DIN EN ISO 14001 sertifikalıdır.

Bu kurallara uymamıza yardımcı olun ve bu kullanım kılavuzundaki çevre açıklamalarına dikkat edin:

- Bölüm "*Ambalaj, nakliye ve depolama*"
- Bölüm "*Atıkların imhası*"

## 3 Ürün tanımı

### 3.1 Yapısı

#### Teslimat kapsamı

Teslimat kapsamına şunlar dahildir:

- VEGABAR 87 basınç ölçme transdütktörü

Teslimat kapsamındaki diğer bileşenler:

- Dokümantasyon
  - Minik kullanım kılavuzu VEGABAR 87
  - Basınç transdütktörü için sertifika
  - Opsiyonel cihaz donanımlarının kılavuzları
  - Ex için özel "Güvenlik Uyarıları" (Ex modellerinde)
  - Gerekmesi halinde başka belgeler



#### Bilgi:

Bu kullanım kılavuzunda opsiyonel cihaz özellikleri de tanımlanmaktadır. Teslimat kapsamının içeriği verilen siparişin içeriğine bağlıdır.

#### Model etiketi

Model etiketi cihazın tanımlaması ve kullanımı için en önemli bilgileri içermektedir:

- Cihaz tipi
- Onaylar hakkında bilgiler
- Konfigürasyon hakkında bilgileri
- Teknik özellikler
- Cihazın seri numarası
- Cihaz tanımlama QR kodu
- Bluetooth girişi (opsiyonel) için sayısal kod
- Üretici bilgileri

#### Belgeler ve yazılım

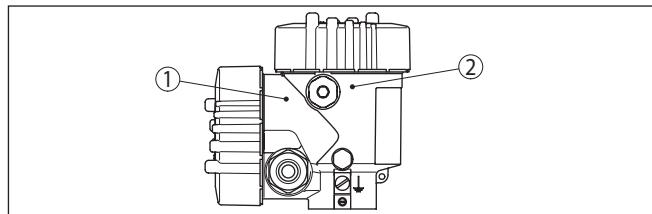
Cihazınıza ait sipariş bilgilerini, belgeleri veya yazılımı bulabilmek için şu olanaklar mevcuttur:

- "[www.vega.com](http://www.vega.com)" adresine gidin ve arama alanına cihazınızın seri numarasını girin.
- Model etiketinin üzerindeki QR kodunu okutun.
- VEGA Tools uygulamasını açın ve "Dokümantasyon" altında bulacağınız seri numarasını girin.

#### Elektronigin yapısı

Cihazın gövde hücrelerinde iki farklı elektronik bulunmaktadır:

- Modbus-RTU ile iletişim sağlamak için modbuselektronik
- Asıl ölçüm işleri için sensör elektroniği



Res. 1: Modbus ve sensör elektronikinin konumu

- 1 Modbus elektroniği  
2 Sensör elektroniği

### 3.2 Çalışma şekli

#### Uygulama alanı

VEGABAR 87, kimya, gıda ve ecza sanayinde yüksek ısılı sıvıların basınç ve doluluk seviyesi ölçümlerinde kullanılan bir basınç konvertörüdür.

#### Ölçüm ortamları

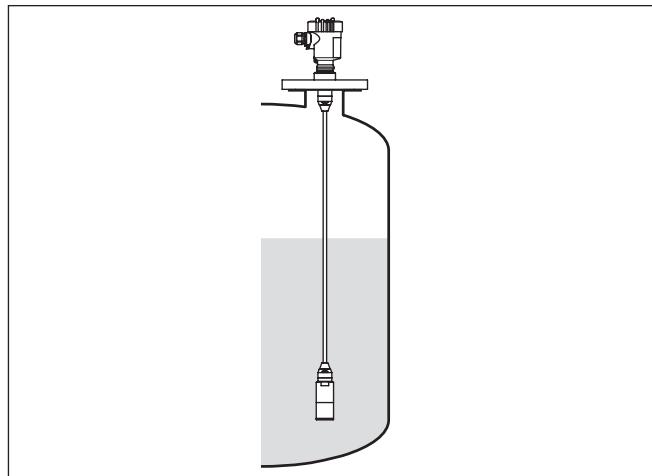
Ölçüm ortamları sıvılardır.

Cihazın modeline ve ölçüm düzeneğine bağlı olarak ölçülebil malzeme viskoz da olabilir.

#### Ölçüm büyüklükleri

VEGABAR 87 şu proses değerleri ölçümü için uygundur:

- Seviye

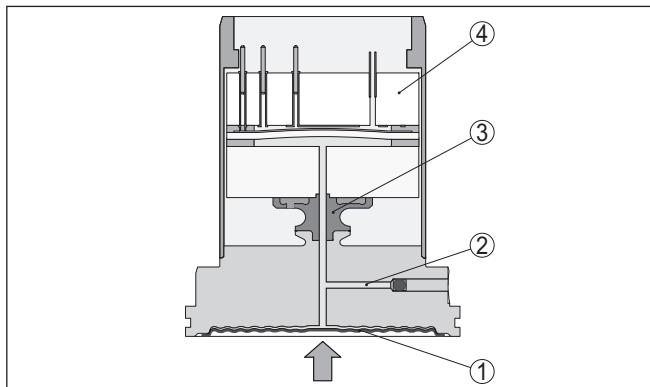


Res. 2: VEGABAR 87'li dolum seviyesi ölçümü

#### Ölçüm sistemi

Proses basıncı, paslanmaz çelik zari ve içindeki iletişim sıvısı üzerinden sensör öğesine etki eder. Orada, belli bir çıkış sinyaline dönüştürülerek, ölçüm değeri olarak verilecek bir direnç değişikliğine neden olur.

Ölçüm birimi, METEC® ölçüm hücresidir. Bu, seramik kapasiteli CERTEC® ölçüm hücreinden ve özel, sıcaklık dengeli bir diyafram contası sisteminden oluşmaktadır.



Res. 3: VEGABAR 87'de bulunan METEC® ölçüm hücresinin yapısı

- 1 Proses zarı
- 2 Diyafram contası sıvısı
- 3 FeNi adaptörü
- 4 CERTEC® ölçüm hücresi

## Ölçüm sistemi – İşi

CERTEC® ölçüm hücresinin seramik membranında veya seramik temel gövdesinde bulunan ısı sensörleri aktüel proses ısısını ölçer. İsi değeri şuradan bildirilir:

- Gösterge ve ayar modülü
- Akım çıkışı veya ek akım çıkışı
- Dijital sinyal çıkışı

## Basınç türleri

Ölçüm hücresi, seçilen basınç türüne farklı bir yapı gösterir.

**Göreceli basınç:** Ölçüm hücresi atmosfere açıkta. Ortam basıncı, ölçüm hücresinde ölçülür ve dengelenir. Böylece ölçüm değerine etki etmez.

**Mutlak basınç:** Ölçüm hücresi vakumludur ve kapsüllemeştir. Ortam basıncı dengelenmez ve bu nedenle ölçüm değerine etki eder.

**İklimlendirilmiş göreceli basınç:** Ölçüm hücresinin içi boşaltılmış ve kapsüllemeştir. Ortam basıncı, elektronik aksamındaki bir referans sensörüyle ölçülür ve kompanze edilir. Böylece ölçüm değerine etkili olmaz.

## Sızdırmazlık konsepti

Ölçüm sistemi tamamen kaynaklanarak prosese karşı sızdırmaz hale getirilmiştir. Proses bağlantısının prosese karşı olan sızdırmazlığı üretimeinde contalanarak sağlanır.

## 3.3 Ambalaj, nakliye ve depolama

### Ambalaj

Cihazınız kullanılacağı yere nakliyesi için bir ambalajla korunmuştur. Bu kapsamda, standart nakliye kazaları ISO 4180'e uygun bir kontrole güvence altına alınmıştır.

Cihaz ambalajları kartondandır, bunlar çevre dostudur ve yeniden kullanılabılırler. Özel modellerde ilaveten PE köpük veya PE folyo kullanılır. Ambalaj atığını özel yeniden dönüşüm işletmeleri vasıtasiyla imha edin.

#### Nakliye

Nakliye, nakliye ambalajında belirtilen açıklamalar göz önünde bulundurularak yapılmalıdır. Bunlara uymama, cihazın hasar görmesine neden olabilir.

#### Nakliye kontrolleri

Teslim alınan malın, teslim alındığında eksiksiz olduğu ve nakliye hasarının olup olmadığı hemen kontrol edilmelidir. Tespit edilen nakliye hasarları veya göze batmayan eksiklikler uygun şekilde ele alınmalıdır.

#### Depolama

Ambalajlanmış parçalar montaja kadar kapalı ve ambalaj dışına koyulmuş kurulum ve depolama işaretleri dikkate alınarak muhafaza edilmelidir.

Ambalajlanmış parçalar, başka türlü belirtilmemişse sadece aşağıda belirtilen şekilde depolanmalıdır:

- Açık havada muhafaza etmeyin
- Kuru ve tozsuz bir yerde muhafaza edin
- Agresif ortamlara maruz bırakmayın
- Güneş ışınlarından koruyun
- Mekanik titreşimlerden kaçının

#### Depolama ve transport ıslısı

- Depo ve nakliye sıcaklığı konusunda "Ek - Teknik özellikler - Çevre koşulları" bölümüne bakın.
- Bağlı nem % 20 ... 85

#### Kaldırmak ve Taşımak

Ağırlıkları 18 kg (39.68 lbs)'nun üzerinde olan cihazlarda kaldırma ve taşıma için bu işler için uygun ve onaylı araçlar kullanılmalıdır.

### 3.4 Aksesuar

Burada belirtilen aksesuarlara ilişkin kullanım kılavuzlarını web sitemizin indirilebilecek dosyalar bölümünde bulabilirsiniz.

#### Gösterge ve ayar modülü

PLICSCOM, ölçümlerin görüntülenmesi, ayarı ve tanısı için kullanılır. Entegre Bluetooth modül (opsiyonel), standart kontrol cihazlarıyla kablosuz kullanıma izin verir.

#### VEGACONNECT

VEGACONNECT arayüz adaptörü iletişim yeteneğine sahip cihazların bir bilgisayarın USB arayüzüne bağlanmasını sağlar.

#### Arabirim sensörleri

VEGABAR 80 serisinin arabirim sensörleri, VEGABAR 87 ile bir araya getirilerek elektronik fark basınç ölçümleri yapılmasını sağlar.

#### VEGADIS 81

VEGADIS 81, VEGA-plics® sensörleri için bir dış gösterge ve ayar birimidir.

#### VEGADIS Adaptörü

VEGADIS adaptörü, iki hücreli gövdesi olan sensörler için yedek parçadır. VEGADIS 81'in M12 x 1fisyle sensör gövdesine bağlantısını sağlar.

**Koruyucu kapak**

Koruyucu kapak sensör gövdesini kirlenmeye ve güneş ışınları taraflarıdan şiddetli ısınmaya karşı korur.

**Flanşlar**

Dişli flanşların farklı modeller için şu standartları mevcuttur: DIN 2501, EN 1092-1, BS 10, ASME B 16.5, JIS B 2210-1984, GOST 12821-80.

**Kaynak desteği, dişli ve hijyen adaptörü**

Kaynak destekleri cihazın prosese bağlantısını sağlar. Vidalı adaptörler ve hijyen adaptörleri, standart vidalı bağlantısı olan cihazların, proses hijyen bağlantılarına, kolayca bağlanmasını sağlarlar.

## 4 Monte edilmesi

### 4.1 Genel talimatlar

#### Proses koşulları



##### **Uyarı:**

Cihaz güvenlik nedeniyle sadece onaylanan proses koşullarında çalıştırılabilir. Bunun hakkındaki verileri kullanım kılavuzunun "Teknik Veriler" bölümünden ya da model etiketinden okuyabilirsiniz.

Bu nedenle montajdan önce proseste yer alan tüm cihaz parçalarının, söz konusu olabilecek proses koşullarına uygun olduğundan emin olun.

Bu parçalar arasında şunlar sayılabilir:

- Ölçüme etkin yanıt veren parça
- Proses bağlantısı
- Proses için yalıtımlama

Proses koşulları arasında şunlar sayılabilir:

- Proses basıncı
- Proses sıcaklığı
- Malzemelerin kimyasal özellikleri
- Abrazyon (çizilme) ve mekanik özellikler

#### Neme karşı koruma

Cihazınızı, nemlenmeye karşı, şu önlemleri alarak koruyun:

- Uygun bir bağlantı kablosu kullanın ( *Güç kaynağına bağlanması* bölümünde bakınız)
- Dişli kablo bağlantısını (konnektörü) sıkıştırın
- Dişli kablo bağlantısının (konnektör) önündeki bağlantı kablosunu arkaya itin

Bu, özellikle açık alanlarda, içinde (örn. temizlik işlemleri sonucu) nem olma ihtimali olan kapali alanlarda veya soğutulmuş ve ısıtılmış haznelere montaj için geçerlidir.



##### **Uyarı:**

Kurulum sırasında cihazın içinin kesinlikle nemlenmemesini ve içine kir girmemesini sağlayınız.

Cihaz koruma türüne uygunluk için kullanım sırasında gövde kapağının kapalı ve gereklirse sürgülenmiş olmasına dikkat edin.

#### Vidalama

Dişli bağlantılı olan cihazlar, uygun bir vida anahtarı ile proses bağlantısının altigen vidasına vidalanır.

Anahtar ağızı bkz. Bölüm " *Ebatlar*" .



##### **İkaz:**

Gövde veya elektrik bağlantı vidası vidalamak için kullanılamaz! Vidayı sıkıştmak bazı modellerde cihazın rotasyon mekanizmasına zarar verebilir.

#### Titreşimler

Cihazda, örneğin titreşimler dolayısıyla, yanal kuvvetler oluşmasını engelleinyin. Bu nedenle cihazları, plastikten  $G\frac{1}{2}$  boyunda proses

bağlantısı dışlısı ile kullanım yerinde uygun bir ölçüm cihazı tutacağı emniyetе almanız tavsiye edilir.

Cihazın kullanılacağı yerde kuvvetli vibrasyon bulunması halinde, dış gövdesi olan cihaz modelleri kullanılmalıdır. Bakınız "Dış gövde bölümü".

#### **İzin verilen proses basıncı (MWP) - cihaz**

Onaylanan proses basıncı aralığı model etiketindeki "MWP" (Maximum Working Pressure) kısmında verilmektedir (bkz. "Yapı" bölümü). Bu veri, cihaz projesinin özelliği ile ilgili olarak, modül olarak takılan ölçüm hücresinin ölçüm aralığı proses bağlantısının onaylanan basınç aralığından daha yüksek olduğunda da kullanılmaktadır.

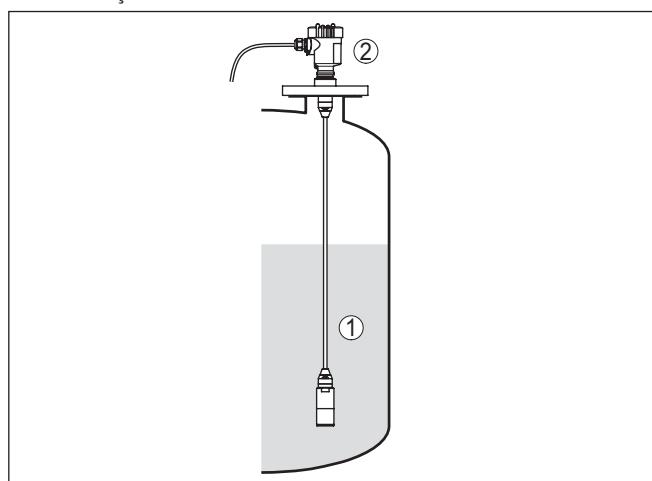
Bundan başka, örneğin flanşlarda, proses bağlantısının sıcaklık değer kaybı izin verilen proses basınç aralığını söz konusu standarta bağlı olarak sınırlayabilir.

#### **İzin verilen proses basıncı (MWP) - montaj aksesuarı**

Onaylanan proses basıncı aralığı, model etiketi üzerinde verilmektedir. Cihaz bu basınçlarla sadece, kullanılan montaj aksesuarı da bu değerleri karşıladığı takdirde çalıştırılabilir. Bunu uygun flanşlar, kaynak desteği, clamp bağlantıları durumunda germe halkaları ve contaları kullanarak sağlayabilirsiniz.

#### **Sıcaklık sınırları**

Daha yüksek proses sıcaklıkları da genelde de daha yüksek çevre sıcaklıklarını ifade etmektedir. "Teknik veriler" bölümünde, elektronik gövde ve bağlantı kablolarının çevresi için verilen sıcaklık üst sınırlarının üzerine çıkılmamasına dikkat edin.

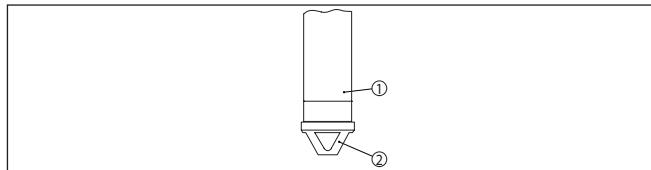


Res. 4: Sıcaklık aralıkları

- 1 Proses sıcaklığı
- 2 Ortam sıcaklığı

#### **Transport ve montaj koruyucu**

VEGABAR 87, ölçüm sondasına bağlı olarak ya bir koruma başlığı ya da bir transport ve montaj koruyucu ile teslim edilir.



Res. 5: VEGABAR 87, Transport ve montaj koruyucu

- 1 Ölçüm değeri algılayıcı
- 2 Transport ve montaj koruyucu

Bu koruyucuyu montajını yaptıktan sonra cihazı devreye almadan önce çıkarınız.

Çok kirli olmayan ölçüm malzemelerinde, transport ve montaj koruyucusu işletim sırasında çarpmalara karşı koruyucu olarak cihazın üzerinde kalabilir.

## 4.2 Havalandırma ve basınç dengeleme

### Filtre ögesi - fonksiyon

Elektronik gövdede bulunan filtre ögesinin fokşyonları şunlardır:

- Elektronik gövdenin havalandırılması
- Atmosferik basınç dengelemesi (göreli basınç aralığı)



#### Dikkat:

Filtre ögesi, zamansal gecikmeli basınç dengelemesi yaratır. Bu yüzden, gövde kapığının süratli açılması/kapatılması ölçümlerdeki yaklaşık 5 s'lik bir sürede 15 mbar'a kadar farklılık göstermesine neden olur.

Etkin bir havalandırma için filtre ögesinde hiçbir zaman birikinti ve yapışmalar olmamalıdır. Bu nedenle, filtrenin yatay montajı halinde gövdeyi filtre ögesinin aşağı doğru bakacağı şekilde çevirin. Böylece birikinti oluşması önlenir.

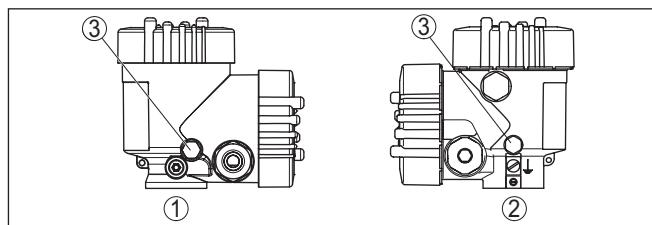


#### Dikkat:

Filtre ögesinin temizliğini yaparken yüksek tazyik kullanmayın, çünkü hasar görebilir ve gövde nemlenebilir.

Bundan sonraki bölgelerde, filtre ögesinin her bir cihaz modelindeki yeri ve bağlantısı anlatılacaktır.

### Filtre ögesi - pozisyon



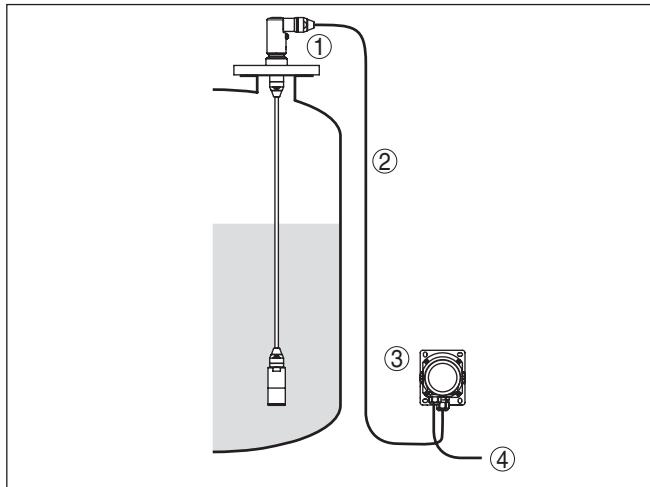
Res. 6: Filtre ögesinin konumu

- 1 Plastik - İki hücreli gövde
- 2 Alüminyum, paslanmaz çelik (hassas döküm) iki hücre
- 3 Filtre ögesi

**Ölçüm düzeni****4.3 Seviye ölçümü**

Ölçüm düzeni için aşağıdaki şu uyarılara dikkat ediniz:

- Cihazı doldurma akımından ve boşaltımından uzağa monte ediniz
- Cihazı karıştırma tertibatının basınç darbelerine karşı korunaklı bir şekilde monte ediniz

**Yapısı****4.4 Dış gövde**

Res. 7: Düzen ölçüm noktası, dış gövde

- 1 Sensör
- 2 Bağlantı kablosu Sensör, harici gövde
- 3 Dış gövde
- 4 Sinyal hattı

## 5 Bus sisteminin enerjisine bağlama

### 5.1 Bağlantının hazırlanması

#### Güvenlik uyarıları

İlk olarak şu güvenlik açıklamalarını dikkate alın:

- Elektrik bağlantısı sadece bu işin eğitimini almış ve tesis işletmecisiinin yetki verdiği bir teknisyen tarafından yapılmalıdır.
- Aşırı gerilim bekleniyorsa, aşırı gerilime karşı koruma cihazları monte ediniz



#### İkaz:

Bağlantıyı ve/veya bağlantıdan çıkarmayı yalnızca elektrik akımını kestikten sonra yapabilirsiniz.

#### Güç kaynağı

Çalışma gerilimi ve dijital bus sinyali ayrılmış ihi telli bağlantı kabloları üzerinden geçirilir.

Enerji beslemesine ilişkin verileri " *Teknik veriler*" bölümünde bulabilirsiniz.



#### Uyarı:

Cihazınızda IEC 61010-1 gereğince kısıtlandırılmış enerjiyle çalışan bir akım devresi temin edin (maks. performansı 100 W), örneğin şunu:

- 2. sınıf ana şalter besleme ögesi (UL1310'a göre)
- Çıkış devresinin uygun iç veya dış kısıtlamasıyla SELV besleme kaynağı (ekstra düşük voltajlı sigorta)

#### Bağlantı kablosu

Cihaz piyasada bulunan RS 485 için uygun büükümüş iki telli kablo ile bağlanır. Sanayi için EN 61326 test değerlerinin üzerinde bir elektromanyetik parazitlenme bekleniği takdirde manyetik blendajlı kablo kullanılmalıdır.

Gövdeli ve dişli kablolu cihazlarda yuvarlak kesitli kablolar kullanın. Kablo çapına uygun dişli bağlantılar kullanın. Bu şekilde dişli bağlantıların (IP koruma türü) sızdırmazlığını sağlarsınız.

Tüm kurulumun, saha veri yolu spesifikasyonlarına uygun şekilde yapılması gerekmektedir. Özellikle, veri yolu bitişinin doğru tamamlama dirençleri üzerinden olmasına dikkate alın.

#### Kablo yalıtımlama ve topraklama

Kablo blendajı ve topraklama, veri yolu spesifikasyonu üzerinden yapılmalıdır. Kablo blendajının iki tarafını da topraklama gerilimine takmanızı öneririz.

Voltaj regülatörlü sistemlerde besleme cihazının ve sensörün kablo blendajını doğrudan topraklama gerilimine bağlayın. Bunun için sensörün kablo blendajı doğrudan iç topraklama terminaline bağlı olmalıdır. Gövdedeki dış topraklama terminali voltaj regülatörüne düşük empedansta bağlanmış olmalıdır.

#### Kablo bağlantı elemanları

##### Metrik vida:

Dişli kablo bağlantıları metrik dişli cihaz gövdelerine fabrikada vıdanmıştır. Bunlar taşıma sırasında güvenlik temin etmek için plastik tipalarla kapatılmışlardır.



**Uyarı:**  
Bu tipaları elektrik bağlantısından çıkarın.

**NPT vidası:**

Kendiliğinden birleşme özelliğine sahip NPT dişli vidalı cihaz gövde-lerinde kablo bağlantıları fabrikada vidalanamaz. Kablo girişlerinin serbest ağızları bu yüzden naklıye güvenliği sağlanması amacıyla toza karşı koruyucu kırmızı başlıklar ile kapatılmıştır.



**Uyarı:**  
Bu koruyucu başlıklar makine devreye almadan önce onaylanmış kablo bağlantılarıyla değiştirin ya da bunlara uyan kör tapa ile ağızla-rını kapatın.

Plastik gövdede NPT kablo bağlantısı ya da Conduit-Çelik boru dişliye gres yağsız olarak takılmalıdır.

Tüm gövdeler için maksimum sıkma torku, bkz. Bölüm " *Teknik Özellikler*" .

## 5.2 Bağla

### Bağlantı teknigi

Elektriğin ve sinyal çıkışının bağlantısı gövdedeki yay baskılı klemens-lerle yapılır.

Gösterge ve ayar modülüne ya da arayüz adaptörüne bağlantı gövde-deki kontak pimleri vasıtasiyla yapılır.



**Bilgi:**  
Terminal blok elektriğe bağlanabilir ve elektronik parçadan ayrılabilir. Bunun için terminal bloğu küçük bir tornavida ile kaldırın ve çekerek alın. Tekrar bağlarken oturma sesi duyulmalıdır.

### Bağlantı prosedürü

Şu prosedürü izleyin:

1. Gövde kapağının vidasını söküñ
2. Dişli kablo bağlantısının başlık somunu gevşetin ve tipaları çıkarın
3. Sinyal çıkışına ait bağlantı kablosunun kılıfını yakl. 10 cm (4 in) sıyrın, tellerin münferit yalitimini yakl. 1 cm (0.4 in) sıyrın
4. Kabloyu kablo bağlantısından sensörün içine itin



Res. 8: Bağlantı prosedürü 5 ve 6

5. Damar uçlarını bağlantı planına uygun olarak klemenslere takınız.



**Bilgi:**

Hem sabit teller hem de tel ucunda kılıf bulunan esnek teller doğrudan terminal ağızına takılır. Uç kılıfları olmayan esnek tellerde, üstten küçük bir tornavida ile terminale basın: Terminal ağızı açılır. Tornavidayı tekrar gevşetmek için kullandığınızda terminaller yeniden kapanır.

6. Terminaller içinde bulunan kabloların iyi oturup oturmadığını test etmek için hafifçe çekin
7. Kablo yalıtımı iç topraklama terminaline bağlayın. Çok düşük gerilimle elektrik sağlandığında dış topraklama terminalini voltaj regülatörü ile bağlayın
8. Besleme gerilimi için olan bağlantı kablosunu aynen bu şekilde bağlantı şemasına uygun şekilde bağlayın. Şebekeden elektrik alındığında, iç topraklama terminaline ayriyeten koruyucu bir tel bağlamayı ihmal etmeyin.
9. Kablo bağlantısının başlık somununu iyice sıkıştırın. Conta kabloyu tamamen sarmalıdır
10. Gövde kapağını vidalayın  
Elektrik bağlantısı bu şekilde tamamlanır.

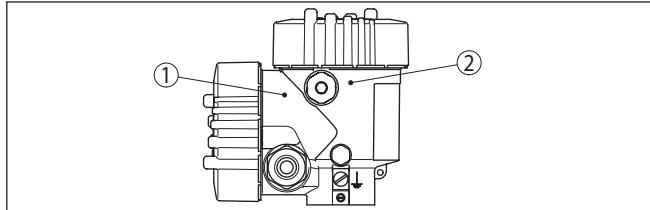


**Bilgi:**

Terminal bloklar elektriğe bağlanabilir ve gövde modülünden ayrılabilir. Bunun için terminal bloğu küçük bir tornavida ile kaldırın ve çekerek alın. Tekrar bağlarken oturma sesi duyulmalıdır.

### 5.3 Bağlantı şeması

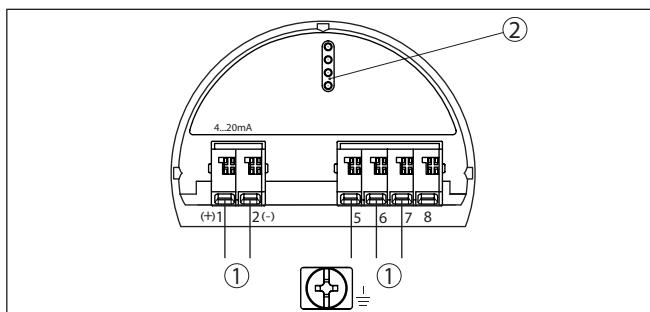
#### Genel bakış



Res. 9: Bağlantı mekanının konumu (Modbus elektroniği) ve elektronik mekan (sensör elektroniği)

- 1 Bağlantı bölmesi
- 2 Elektronik bölmesi

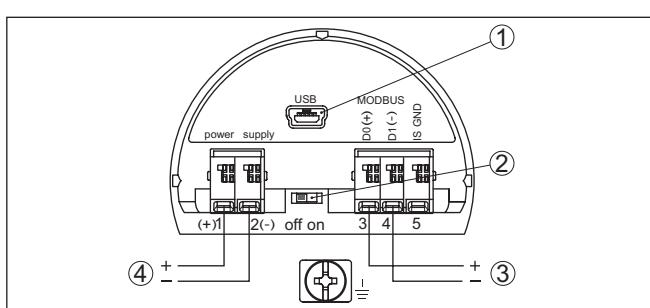
#### Elektronik bölmesi



Res. 10: Elektronik bölmesi - iki hücreli gövde

- 1 Bağlantı alanı için iç bağlantı
- 2 Göstergé ve ayar modülü ya da arayüz adaptörü için

#### Bağlantı bölmesi



Res. 11: Bağlantı bölmesi

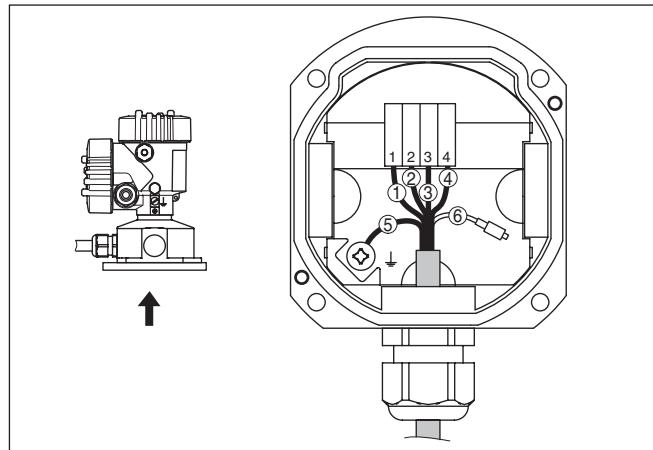
- 1 USB arayüzü
- 2 Entegre planlama direnci (120 Ω) için sùrgülü şalter
- 3 Modbus sinyali
- 4 Güç kaynağı

Klemens	Fonksiyon	Polarite
1	Güç kaynağı	+

Klemens	Fonksiyon	Polarite
2	Güç kaynağı	-
3	Modbus-Sinyali D0	+
4	Modbus-Sinyali D1	-
5	CSA (Canadian Standards Association)'ya göre kurulumda işlev toprağı	

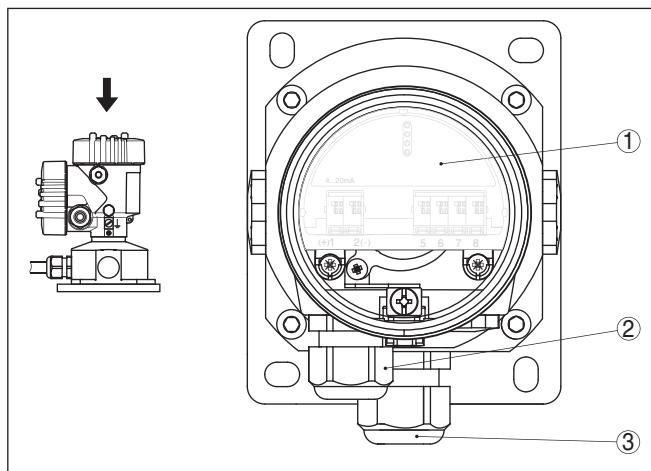
## 5.4 Dış gövde

Terminal bölmesi - Gövde soketi



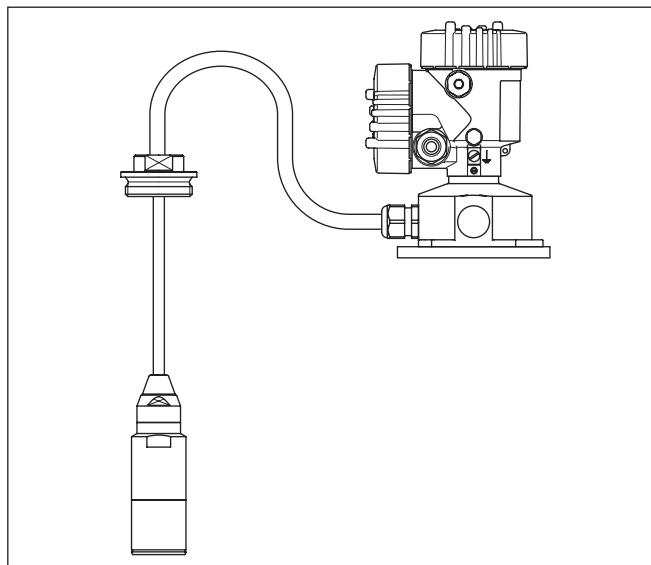
Res. 12: Sensörün gövde soketine bağlantısı

- 1 Sarı
- 2 Beyaz
- 3 Kırmızı
- 4 Siyah
- 5 Blendaj
- 6 Basınç eşitleme kapileri

**Elektrik için elektronik ve bağlantı bölmesi**

Res. 13: Elektronik bölüm ve bağlantı bölümü

- 1 Elektronik modül
- 2 Güç kaynağı için dişli kablo bağlantısı
- 3 Bağlantı kablosu için dişli kablo bağlantısı ölçüm algılayıcısı

**Genel bakış**

Res. 14: IP68 modelinde (25 bar), Ex olmayan ve eksen yönünde kablo çıkışında, dış gövdeli VEGABAR 87

## 5.5 Açıma fazı

Cihazın güç kaynağına bağlanmasıından veya gerilimin geri gelmesinden sonra cihaz kendi kendine bir test yapar:

- Elektroniğin iç testi
- Bir durum bildiriminin display'de veya bilgisayarda gösterimi

Aktüel ölçüm değeri sonra sinyal hattına aktarılır. Değer, örn. fabrika eşitlemesi gibi daha önce yapılmış ayarları da dikkate almıştır.

## 6 Sensörün gösterge ve ayar modülü ile devreye alınması

### 6.1 Gösterge ve ayar modülünün kullanılması

Gösterge ve kullanım modülü istendiğinde sensörün içine yerleştirilebilir ve çıkarılabilir. 90°lik açılarla dört konumda takılabilir. Bu işlemi yaparken elektrik akımının kesilmesine gerek yoktur.

Şu prosedürü izleyin:

1. Gövde kapağının vidasını sökün
2. Gösterge ve ayar modülünü elektronik üzerinde dilenilen konuma getirin ve yerine oturuncaya kadar sağa doğru çevirin
3. İzleme penceresini gövdeden kapağına takip iyiçe sıkın

Sökme, bu işlemi tersine takip ederek yapılır.

Gösterge ve ayar modülünün enerjisi sensör tarafından sağlanır, başka bir bağlantıya gerek yoktur.



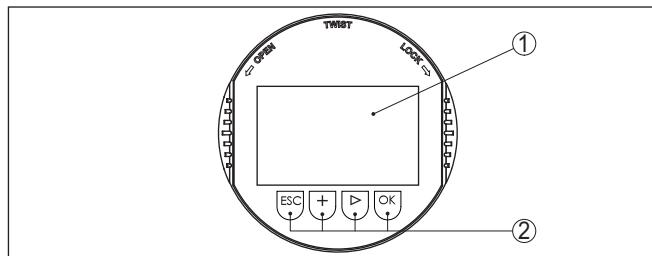
Res. 15: Gösterge ve ayar modülünün yerleştirilmesi



#### Uyarı:

Cihazın donanımını sonradan ölçüm değerlerini devamlı gösteren bir gösterge ve ayar modülü ile donatmak isterseniz, izleme pencereli bir yüksek kapak kullanılması gereklidir.

## 6.2 Kumanda sistemi



Res. 16: Gösterge ve kumanda elementleri

- 1 Sıvı kristal ekran
- 2 Kumanda tuşları

### Tuş fonksiyonları

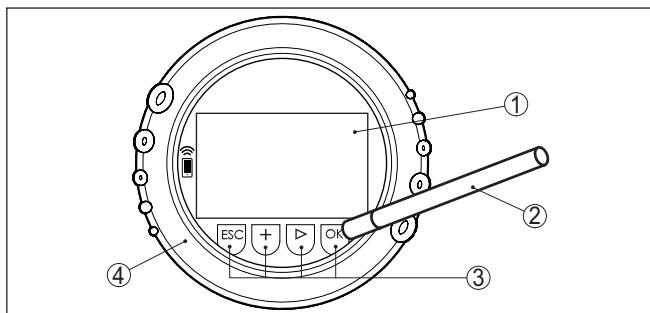
- **[OK]** tuşu:
  - Menüye genel bakışa geç
  - Seçilen menüyü teyit et
  - Parametre işle
  - Değeri kaydet
- **[=>]** tuşu:
  - Ölçüm değerinin gösterilme şeklini değiştir
  - Listeye yapılacak giriş'i seç
  - Menü seçenekleri seç
  - Düzeltme pozisyonunu seç
- **[+]** tuşu:
  - Bir parametrenin değerini değiştir
- **[ESC]** tuşu:
  - Girilen bilgileri iptal et
  - Üst menüye geri git

### Kumanda sistemi

Cihazı gösterge ve ayar modülünün dört düğmesini kullanarak çalıştırıyorsunuz. LC göstergesinde münferit menü seçenekleri görülmektedir. Münferit düğmelerin fonksiyonlarını lütfen önceki grafikten öğrenin.

### Kontrol sistemi - Manyetik pim üzerinden tuşlar

Gösterge ve ayar modülünün Bluetooth modelinde alternatif olarak manyetik bir pim yardımıyla kullanma seçeneği bulunmaktadır. Bu, gösterge ve ayar modülünün dört tuşunu sensör gövdesinin izleme pencere kapaklı kapağından aktive eder.



Res. 17: Gösterge ve kumanda elemanları - Manyetik pimden kumanda ile

- 1 Sıvı kristal ekran
- 2 Manyetik pim
- 3 Kumanda tuşları
- 4 İzleme penceresi kapak

#### Zamanla ilgili fonksiyonlar

[+]- ve [->] düğmelerine bir kez basıldığında düzeltilen değer ya da ok bir değer değişir. 1 sn'den fazla süre düğmeye basıldığında değişiklik kalıcıdır.

[OK]- ile [ESC] tuşlarına aynı anda 5 sn'den daha uzun süre basıldığında temel menüye atlanır. Menü dili de " İngilizce"-ye döner.

Sistem, son kez tuşa bastıktan yakla. 60 dakika sonra otomatik olarak ölçüm değerleri göstergesine döner. Bu kapsamda, önceden [OK] ile teyitlenmemiş değerler kaybolur.

### 6.3 Ölçüm değerinin göstergesi

#### Ölçüm değerinin göstergesi

[->] tuşu ile üç farklı gösterge modu arasında seçim yapabilirsiniz.

İlk şekilde seçilen ölçüm değeri büyük harflerle gösterilir.

İkinci şekilde, seçilen ölçüm değeri ve bununla ilgili bir çubuk grafiği gösterilmektedir.

Üçüncü şekilde, seçilen ölçüm değeri ve seçilen ikinci bir ölçüm değeri (ör. Sicaklık değeri) gösterilir.



Cihazı devreye alırken " OK" tuşıyla " Dil" seçeneğine ulaşabilirsiniz.

#### Dil seçeneği

Bu menü seçeneği diğer parametrelerin istenilen ülke dilinde yapılmasına olanak tanımaktadır.



" [->]" tuşuna basarak istediğiniz dili seçin. " OK" tuşundan da seçeneği onaylayıp, ana menüye geçebilirsiniz.

Belirlenen seçeneğin sonradan değiştirilmesi "Devreye alma - Ekran, Menü Dil" menü seçeneğinden dilediğiniz zaman yapılabilir.

#### **6.4 Parametreleme - Hızlı devreye alma**

Sensörün hızı ve kolayca ölçüme uyarlanabilmesi için, gösterge ve kullanım modülünün başlangıç resminden "Hızlı devreye alma" seçeneğini seçin.



Adımları [->] tuşuna dokunarak belirleyin.

Son adım tamamlandıktan sonra kısa süre geçmeden ekranda "Hızlı devreye alma başarıyla tamamlandı" görüntülenir.

Ölçüm göstergesinin [->]- veya [**ESC**] düğmelerine basılarak veya 3 sn sonra otomatik olarak eski yerine atlaması



**Uyarı:**

Takip edilecek adımları ve açıklamalarını sensörün kullanım kılavuzunda bulabilirsiniz.

"Genişletilmiş kullanım" hakkında bilgileri bir sonraki alt bölümde bulabilirsiniz.

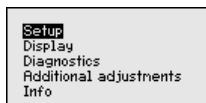
#### **6.5 Parametreleme - Genişletilmiş kullanım**

"Genişletilmiş kullanım" teknik olarak ölçüm yerlerinin çok uğraştırıcı olduğu kullanım larda daha kapsamlı ayarların yapılması öngörmeli- dir.



#### **Ana menü**

Ana menü aşağıda belirtilen fonksiyonları içeren beş bölüme ayrılmıştır:



**Devreye alım:** Ölçüm yerlerinin isimleri, uygulama, birimler, pozisyon düzeltme ayarı, seviye ayarı ve sinyal çıkışları, kullanıma kilitleme/kullanımı serbest bırakma gibi özellikler

**Ekran:** Dil, ölçüm değeri gösterme ve aydınlatma ayarları

**Tanı:** Cihaz durumu, ibre ve simülasyon hakkında bilgiler

**Diğer ayarlar:** tarih/saat, sıfırlama, kopyalama fonksiyonu

**Bilgi:** Cihazın adı, donanım ve yazılım versiyonu, fabrika kalibrasyon tarihi, sensörün özelliklikleri

**Uyarı:**

Ölçümün optimum ayarı için "Devreye alma" ana menüsündeki münferit alt menüler peş peşe seçilişin doğru parametreler girilmelidir. Sırayı mümkün mertebe bozmamaya dikkat edin.

Alt menü seçenekleri aşağıda belirtilmektedir.

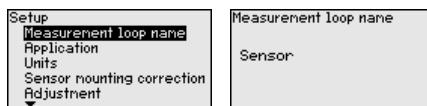
**6.5.1 Devreye alma****Ölçüm yeri ismi**

"Sensör tagı" menü seçeneklerinden on iki karakterli ölçüm yeri üzerinde değişiklik yapabilirsiniz.

Bu şekilde sensöre açık bir tanım verilebilir (örn. ölçüm yeri ismi veya tank veya ürün tanımı). Dijital sistemlerde ve büyük sistemlerin dokümantasyonunda her ölçüm yerinin net bir tanımlanmasının olması için başka bir anlam içermeyen bir tanım verilmelidir.

Karakterler şunlardan oluşmaktadır:

- A'dan Z'ye tüm harfler
- 0'dan 9'a tüm sayılar
- Özel karakterler +, -, /, -

**Uygulama**

Bu menü seçeneklerinde elektronik fark basınç için arabirim sensörünü etkinleştirin/etkisiz hale getirin ve uygulamayı seçin.

VEGABAR 87 proses basınç ve seviye ölçümlerinde kullanılır. Teslimat durumunda ölçüm ayarı, *dolum seviyesindedir*. Başka bir ölçüme geçilmesi bu menüden yapılır.

Bir arabirim sensörü bağla **madıysanız**, bunu "Pasifleştir" ile onaylayınız.

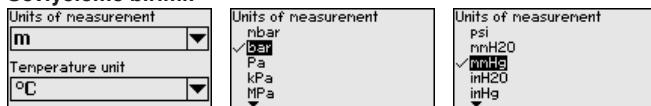
Seçtiğiniz uygulamaya bağlı olarak, bundan sonraki farklı alt bölümlerde açıklanan farklı kullanım adımları sizin için önemli olacaktır. Her bir adının açıklamalarını bu alt bölümlerde bulacaksınız.



İlgili tuşlarla istenilen parametreleri girin, girdiğiniz bilgileri **[OK]** ile kaydedin ve **[ESC]** ve **[→]** ile sonraki menüye geçin.

**Birimler**

Bu menü seçeneklerinde cihazın seviyeleme birimleri belirlenmektedir. Seçtiğiniz uygulama, "Min. seviyeleme (zero)" ve "Maks. seviyeleme (span)" menü seçeneklerinde gösterilen birimleri belirler.

**Seviyeleme birimi:**

Dolum seviyesi, yükseklik birimine bağlı olarak ayarlanacaksa, daha sonra seviyeleme ayarında ayrıca malzemenin yoğunluğu da girilmelidir.

Ayrıca cihazın ısı değeri birimi belirlenmelidir. Yapılan seçim, "İbre Isı" ve "Dijital çıkış sinyali değişkenleri" menü seçeneklerinde gösterilen birimleri belirler.

#### Sıcaklık birimi:

Units of measurement
<input checked="" type="checkbox"/> m
Temperature unit
<input checked="" type="checkbox"/> °C

Temperature unit
<input checked="" type="checkbox"/> °C
K
F

İlgili tuşlarla istenilen parametreleri girin, girdığınız bilgileri **[OK]** ile kaydedin ve **[ESC]** ve **[→]** ile sonraki menüye geçin.

#### Konum düzeltme

Cihazın hangi şekilde monte edildiği özellikle diyafram contalı sistemlerde ölçüm değerine etki edebilir (offset). Konum düzeltmesi bu offset'i telafi eder. Bu telafi sırasında, aktüel ölçüm değeri aktarılır. Göreli basınç ölçüm hücrelerinde ayrıca manüel bir offset yapmak mümkündür.

Setup
Application
Units
<b>Sensor mounting correction</b>
Adjustment
Damping

Sensor mounting correction
Offset
=
<b>-0.0003 bar</b>
0.0001 bar

Sensor mounting correction
<b>Auto.correction</b>
Edit



#### Uyarı:

Güncel ölçüm değeri otomatik olarak kabul edileceğinde bu değer örtülü dolum malzemesi veya statik basınç değeri nedeniyle tahrif edilmemelidir.

Manüel konum düzeltmede offset değeri kullanıcı tarafından belirlenebilir. Bunun için "Edit etme" işlevini seçerek istediğiniz değeri giriniz. Girdığınız değerlerlei **[OK]** ile kayıt ediniz; **[ESC]** ve **[→]** ile bir sonraki menü seçeneğine geçiniz.

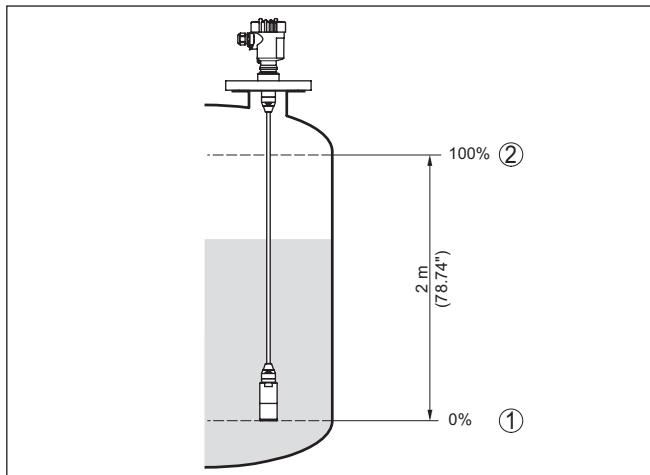
Konum düzeltmesini bitirdikten sonra, aktüel değer 0'a göre ayarlanmış olur. Düzeltme değeri, offset değerini gösteren display'de sayının önündeki matematiksel işaretin tersi ile gösterilir.

Pozisyon düzeltme ayarı sınırsız defa tekrarlanabilir. Ancak düzeltme değerlerinin toplamının, nominal ölçüm aralığının  $\pm 50'$ ini aşması halinde artık pozisyon düzeltmesi yapılamaz.

#### Parametrelemeye örnek

VEGABAR 87 "Uygulama" menü seçeneklerinde seçilmiş bulunan proses büyütüğünden bağımsız olarak bir basınç değeri ölçer. Seçilen proses büyütüğünün doğru verilebilmesi için çıkış sinyaline % 0 ile % 100 arasında bir değer girilmiş olması gereklidir (seviyeleme ayarı).

Seviye ayarı için basınç (ör. dolu veya boş havuzda dolum seviyesi için) girilirse, aşağıdaki örnek dikkate alınmalıdır:



Res. 18: Parametreleme örneği Min. seviyeleme / Maks. seviyeleme Seviye ölçümü

1 Min. dolum seviyesi = % 0 0,0 mbar'a eşittir

2 Maks. dolum seviyesi = % 100 196,2 mbar'a tekabül eder

Bu değerler bilinmiyorsa, doluluk seviyesinden de (örn. % 10 ile % 90 şeklinde) seviyeleme yapılabilir. Gerçek dolum yüksekliği bu değerlerden hesaplanır.

Gerçek doluluk durumu ayar sırasında herhangi bir rol oynamaz, minimum/maksimum seviye ayarı her zaman dolum malzemesi değiş tirilmeksiz yapılmıştır. Böylece bu ayarlar, cihaz kurulumu yapılmadan da önceki alandan yapılabılır.



**Uyarı:**  
Ayar aralıkları aşıldığında, girilen değer aktarılmaz. Edit işlemi [**ESC**] yarında kesilebilir veya ayar aralığı dahilinde bir değer girilerek düzeltilebilir.

#### Min. seviyeleme - Dolum seviyesi

Şu prosedürü izleyin:

1. "**[>]**" ile "Devreye alma" menüsünü seçin ve **[OK]** ile teyit edin.  
Sonra **[>]** ile "seviyeleme ayarı"ni, arkasından da "Min. seviyeleme ayarı" menüsünü seçin ve **[OK]** ile teyit edin.



2. **[OK]** düğmesine basarak yüzdelik değeri düzeltin ve **[>]** tuşuna basarak oku istediğiniz noktaya getirin.
3. İstediğiniz yüzde değerini **[+]** ile ayarlayın, (örn. % 10) ve **[OK]** ile kaydedin. İmleç şimdi basınç değerine atlar.
4. Min. dolum seviyesine ait değeri (örn. 0 mbar) giriniz.

5. Ayarları [**OK**] ile kaydedin ve [**ESC**] ve [**->**] tuşlarına basarak seviye ayarını maksimuma getirin.

Min. seviyeleme tamamlanmıştır.

Doldurarak bir seviyeleme yapmak için ekranda görüntülenen gerçek ölçüm değerini girin.

#### **Maks. seviyeleme - Dolum seviyesi**

Şu prosedürü izleyin:

1. Sonra [**->**] ile maks. seviye ayarı seçeneğini seçin ve [**OK**] ile teyit edin.



2. [**OK**] düğmesine basarak yüzdelik değeri düzeltin ve [**->**] tuşuna basarak oku istediğiniz noktaya getirin.
3. İstediğiniz yüzde değerini [**+/-**] ile ayarlayın, (örn. % 90) ve [**OK**] ile kaydedin. İmleç şimdi basınç değerine atlar.
4. Yüzdelik değere uygun olan dolu hazne için basınç değerini (örn. 900 mbar) giriniz.
5. [**OK**] tuşuna basarak ayarları kaydet

Maks. seviyeleme tamamlanmıştır.

Doldurarak bir seviyeleme yapmak için ekranda görüntülenen gerçek ölçüm değerini girin.

#### **Sönümleme**

Proses koşullarına uygun ölçüm oynamalarının sökümlemesi için bu menü seçeneğinden 0 ... 999 sn'lik bir sökümlemi ayarlayın. Bunu 0,1 sn'lık adımlarla ayarlayabilirsiniz.

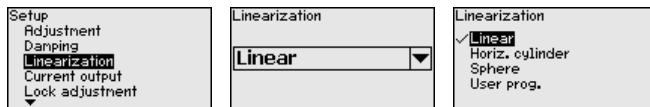
Belirlenen entegrasyon süresi, dolum seviyesi ve proses basıncı ölçü mü için de elektronik fark basıncının tüm uygulamalar için de etkindir.



Fabrika ayarı 0 sn'lik bir sökümlemedir.

#### **Lineerizasyon**

Bir linearizasyon, doluluk seviyesi hazne hacimleri doluluk seviyesi yükseliğine lineer şekilde çıkmayan tüm haznelerde yapılmalıdır (örn. yuvarlak veya konik tankta hacmin gösterilmesi isteniyorsa). Bu hazne için uygun linearizasyon eğimi bulunmaktadır. Linearizasyon eğimleri, yüzdesel doluluk yükseliği ve hazne hacmi arasındaki oranı belirtirler. Linearizasyon ölçüm değerlerinin gösterimini ve elektrik çıkışını içeren geçerlidir.



Debi ölçümü ve "Lineer" seçenekinde gösterge ve çıkış (yüzdelik değer/akım) "Fark basınç" a göre lineerdir. Bu şekilde örneğin bir debi hesaplayıcısı beslenebilir.

Debi ölçümü ve "Kökü alınmış" seçenekinde gösterge ve çıkış (yüzdelik değer/akım) "Debi" ye göre lineerdir.<sup>1)</sup>

İki taraflı (çift yönlü) debide negatif fark basınç mümkündür. Bu, "Minimum ayar - debi" menü seçeneğinde dikkate alınmalıdır.

#### Dikkat:



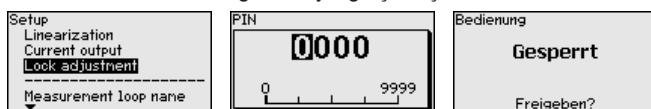
WHG'ye göre bir taşıma güvenliği parçası olarak kullanılacak her sensör için aşağıda yazılanlar dikkate alınmalıdır:

Bir lineerizasyon eğimi seçilirse, ölçüm sinyali artık dolum yüksekligine zorla lineer olmaz. Bu, kullanıcı tarafından (özellikle sınır sinyali vericideki anahtarlama noktasının ayarı yapılrken) dikkate alınmalıdır.

#### Ayar olanağının kilitlenmesi/kilidin açılması

"Kullanımı kilitle/Yeniden serbest hale getir" menü seçeneğini kullanarak sensör parametrelerinin istemeden veya yanlışlıkla değiştirilmesini engelleyin.

Bu, dört haneli bir PIN'in girilmesiyle gerçekleşir.



PIN (şifre) aktif konumda olduğunda sadece şu kullanım fonksiyonları PIN (şifre) girilmeden çalışabilir:

- Menü seçeneklerine basarak verilerin gösterilmesi
- Sensördeki verilerin gösterge ve ayar modülünden okunması

Sensörün yeniden serbestçe kullanılması (kilidinin açılması) aynı zamanda herhangi bir menü seçeneğinde PIN şifresi girilerek de yapılabilmektedir.

#### Dikkat:

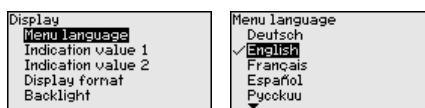


PIN aktif olduğunda PACTware/DTM ve diğer sistemler üzerinden de kullanım yapılamaz.

#### 6.5.2 Ekran

#### Dil

Bu menü seçeneği sizin istediğiniz ülkenin dilini kullanmanıza izin verir.



Aşağıdaki diller mevcuttur:

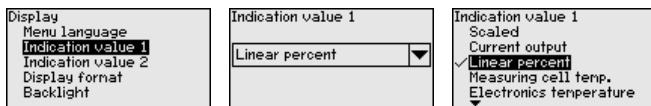
- Deutsch
- İngilizce
- Fransızca
- İspanyolca

<sup>1)</sup> Cihazın sabit yakın bir sıcaklığı ve statik basıncı olduğu gözlemeyle; cihaz, eğimin kökünü kullanarak diferansiyel basınçtan debiyi hesaplar.

- Rusça
- İtalyanca
- Hollandaca
- Portekizce
- Japonca
- Çince
- Polonyaca
- Çekçe
- Türkçe

VEGABAR 87 teslimat sırasında İngilizce ayardadır.

**Gösterge değerleri 1 ve 2** Bu menü seçeneğinden hangi ölçüm değerinin ekranda görüntüleneceğini belirleyin.



Gösterge değerinin teslimat durumundaki ayarı "Lin.yüzde"dir.

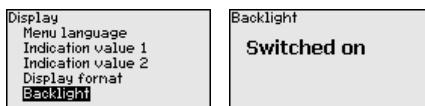
**Gösterge formatları 1 ve 2** Bu menü seçeneğinden, ölçüm değerinin ekranda virgülüden sonra kaç tane basamak geleceğini belirlersiniz.



Gösterge formatının teslimat durumundaki ayarı "Otomatik"dir.

## Aydınlatma

Gösterge ve ayar modülünün display'inin bir arka plan aydınlatması vardır. Bu menü seçeneğinde aydınlatma açılır. Gerekli işletim gerilimi için "Teknik veriler" bölümüne bakınız.



Teslimat durumunda aydınlatma açıktır.

## Cihaz durumu

Bu menü seçeneğinde cihazın durumu görüntülenmektedir.



Arıza halinde arıza kodu (örneğin F017), arıza tanımı (örneğin "Ayar süresi çok kısa") ve servis amacıyla dört haneli bir numara gösterilir. Arıza kodlarını ve tanımlarını, nedenlerini ve giderilmelerine ilişkin açıklamaları "Asset Management" bölümünde bulabilirsiniz.

## İbre basıncı

Sensörde her zaman minimum ve maksimum ölçüm değeri kaydedilir. "İbre basıncı" menü seçeneğinde iki değer gösterilir.

Bir başka pencerede iki ibre değeri için ayrı ayrı bir sıfırlamayı yerine getirebilirsiniz.

Diagnostics Device status Peak value pressure Peak values temperature Simulation	Pressure Min. -0.0015 bar Max. 1.4912 bar	Reset peak indicator Pressure
--	---	----------------------------------

### İbre - Sıcaklık

Sensörde, ölçüm hücresinin ve elektronik ısısının minimum ve maksimum ölçüm değerleri kayıt edilir. "İbre Iş"da her iki değer de gösterilir.

Bir başka pencerede iki ibre değeri için ayrı ayrı bir sıfırlamayı yerine getirmeniz mümkündür.

Diagnostics Device status Peak value pressure Peak values temperature Simulation	Measuring cell temp. Min. 20.26 °C Max. 26.59 °C Electronics temperature Min. -32.80 °C Max. 38.02 °C	Reset peak indicator Measuring cell temp. Electronics temperature
--	--	---

### Simülasyon

Bu menü seçenekinde ölçüm değerlerini simüle edin. Bu şekilde sinyal yolu veri yolu üzerinden kontrol sisteminin giriş kartına kadar test edilmektedir.

Diagnostics Device status Peak value pressure Peak values temperature Simulation	Simulation SU1 (Pressure) SU2 (Percent) PV (Lin. Percent) Meas. cell temp. Electronics temperature	Simulation Activate simulation?
Simulation running Pressure <b>0.0000 bar</b>	Simulation running <b>+0.0000</b> bar -0.5000 1.5000	Simulation Deactivate simulation?

İstediğiniz simülasyon büyüğünü seçin ve istediğiniz sayıyı girin.

Simülasyonu durdurabilmek için [ESC] düğmesine basarak "Simülasyonu durdur" ve [OK] tuslarıla işlemi teyit edin.



#### Dikkat:

Simülasyon sırasında simüle edilen değer dijital sinyal olarak görüntülenir. Asset Management fonksiyonu çerçevesinde durum göstergesi *Maintenance* olur.



#### Bilgi:

Sensör simülasyonu 60 dakikanın sonunda otomatik olarak durdurur.

### 6.5.3 Diğer ayarlar

#### Tarih/Saat

Bu menü seçenekinde sensörün dahili saatinin ayarı yapılır. Yaz/kış saati burada yapılmaz.

Additional adjustments Date/Time Reset Copy instr. settings Scaling Current output	Format ✓24 hours 12 hours
---	---------------------------------

## Sıfırlama

Sıfırlama sırasında kullanıcı tarafından belirlenen belli başlı parametre ayarları eski konumuna getirilir.

Weitere Einstellungen Datum/Uhrzeit <b>Reset</b> Geräteneinstell. kopieren Skalierung Stromausgang ↓	<b>Reset</b> <b>Auslieferungszustand</b> Basiseinstellungen
--	---

Şu sıfırlama fonksiyonları mevcuttur:

**Teslimattaki durumu:** Fabrikadan teslim aldığı sırada parametre ayarlarının (verilen siparişte istenen ayarlar da dahil olmak üzere) eski durumuna getirilmesi. Hem serbest programlanabilen linearizasyon eğimi hem ölçüm değerleri belleği silinir.

**Temel ayarlar:** Her cihaz için özel parametre ayarları da dahil olmak üzere tüm ayarların standart değerlerine getirilmesi. Hem linearizasyon eğimi hem ölçüm değerleri belleği silinir.



### Uyarı:

Cihazın standart değerlerini "Menüye genel bakış" bölümünde bulabilirsiniz.

## Cihaz ayarlarının kopyalanması

Bu fonksiyonla cihaz ayarları kopyalanmaktadır. Aşağıdaki fonksiyonlar mevcuttur:

- **Sensörden okunması:** Sensördeki verilerin okunması ve gösterge ve ayar modülüne kaydedilmesi
- **Sensöre yazılması:** Gösterge ve ayar modülündeki verilerin sensöre kaydedilmesi

Bu kapsamda, gösterge ve ayar modülünün kullanımının şu verileri ya da ayarları kaydedilir:

- "Devreye alma" ve "Gösterge" menülerinin tüm verileri
- "Diğer ayarlar" menüsünde "Sıfırlama, tarih/saat" seçenekleri
- Serbest programlanmış linearizasyon eğimi

Additional adjustments Date/Time <b>Reset</b> <b>Copy instr. settings</b> Scaling Current output ↓	<b>Copy instrument settings?</b>	<b>Copy instr. settings</b> Copy from sensor Copy to sensor
--	----------------------------------	---

Kopyalandan veriler gösterge ve ayar modülünün bir EEPROM kaydedicisinde kaydedilir ve elektrik kesintisi olduğunda dahi bunlara ulaşılır. Bunlar buradan bir veya daha fazla sensöre yazdırılabilir veya bir elektronikin değiştirilmesine karşılık veri güvenliğini sağlamak amacıyla muhafaza edilebilirler.



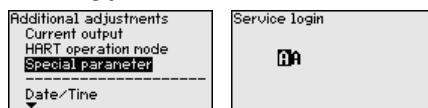
### Uyarı:

Veriler sensöre kayıt edilmeden önce, sensöre uygun olup olmadıkları kontrol edilir. Kontrol işlemi sırasında kaynak verilerindeki sensör tipi ve erek sensör gösterilir. Verilerin sensöre uygun olmaması halinde, bir hata bildirimi yapılır veya bu fonksiyon bloke edilir. Kayıt işlemi verilerin uygunluğu onaylandıktan sonra yapılır.

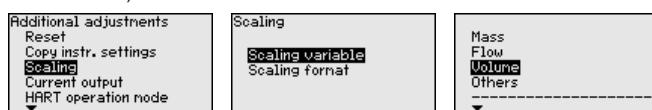
**Özel parametreler**

Bu menü seçeneklerinden özel parametreleri girebileceğiniz korunan bir alana girersiniz. Sensörün özel gereksinimler yerine getirebilmesi için nadiren de olsa bazı parametreler değiştirilebilir.

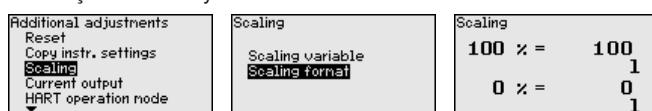
Özel parametre ayarlarını sadece servis çalışanlarımızla görüşükten sonra değiştirebilirsiniz.

**Ölçekleme (1)**

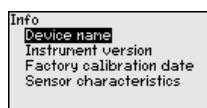
Display'de "Ölçekleme"yi menü seçeneklerinden, dolum değeri için ölçekleme büyütüğünü ve ölçekleme birimini belirleyebilirsiniz (örn. hacimler l'de).

**Ölçekleme (2)**

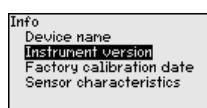
"Ölçekleme" menü seçeneklerinden display'de ölçekleme formatını ve doluluk ölçüm değerlerinin ölçeklemesini % 0 - % 100 arasında olacak şekilde belirleyebilirsiniz.

**6.5.4 Bilgi****Cihaz adı**

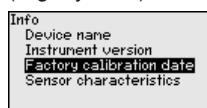
Bu menüden seçeneklerinden cihaz isimleri ve cihazın seri numarası alınır:

**Cihaz modeli**

Bu menü seçeneklerinden sensörün donanım ve yazılım sürümü görüntülenir.

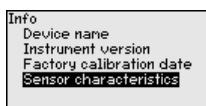
**Fabrika kalibrasyon tarihi**

Bu menü seçeneklerinden sensörün fabrikada yapılan kalibrasyonunun tarihi ve sensör parametrelerinin gösterge ve ayar modüllerinden (bilgisayardan) son değiştirilme tarihi görüntülenir.



**Sensör özellikleri**

Bu menü seçeneğinden sensörün ruhsat, proses bağlantısı, conta, ölçüm aralığı, gövde ve diğer özellikleri görüntülenir.

**6.6 Menüye genel bakış**

Aşağıdaki tablolar, cihazın kullanım değerlerini göstermektedir. Cihaz modeline ve uygulamaya bağlı olarak tüm menü seçenekleri mevcut olmamayabilir ya da seçeneklerin düzeni farklı yapılmış olabilir.

**Devreye alma**

Menü seçeneği	Parametre	Standart değer
Ölçüm yeri ismi		Sensör
Uygulama	Uygulama	Seviye
	Elektronik fark basınç için arabirim sensörü	Deaktive edildi
Birimler	Seviyeleme birimi	mbar (Nominal ölçüm aralıkları ≤ 400 mbar) bar (Nominal ölçüm aralıkları ≤ 1 bar)
	Sıcaklık birimi	°C
Konum düzeltme		0,00 bar
Seviye ayarı	Sıfır/Min. ayar	0,00 bar % 0,00
	Dilim/Maks. ayar	bar cinsinden nominal ölçüm aralığı % 100,00
Sönümleme	Bütünleşme süresi	1 san
Kullanımın kilitlenmesi	Kilitli, serbest bırakılmış	Kilit açık

**Ekran**

Menü seçeneği	Standart değer
Menü dili	Seçilen dil
Gösterge değeri 1	% cinsinden akım çıkışı
Gösterge değeri 2	Keramik ölçüm hücresi: ölçüm hücresi ısısı, °C cinsinden Metalik ölçüm hücresi: elektronik ısısı, °C cinsinden
Gösterge formatı	Virgülden sonraki basamakların otomatik olarak sayısı
Aydınlatma	Açık

**Tanı**

Menü seçeneği	Parametre	Standart değer
Cihaz durumu		-

Menü seçeneği	Parametre	Standart değer
İbre	Basınç	Aktüel basınç ölçüm değeri
Sıcaklık ibresi	Sıcaklık	Aktüel ölçüm hücreleri ve elektronik sıcaklığı
Simülasyon		Proses basıncı

### Düiger ayarlar

Menü seçeneği	Parametre	Standart değer
Tarih/Saat		Aktüel tarih/aktüel saat
Sıfırlama	Teslimat durumu, temel ayarlar	
Cihaz ayarlarının kopyalanması	Sensörden okuma, sensöre yazma	
Ölçekleme	Ölçekleme büyütüğü	l cinsinden hacimler
	Ölçekleme formatı	% 0 0 l'ye tekabül eder % 100 100 l'ye tekabül eder
Özel parametreler	Servis login	Sıfırlama yok

### Bilgi

Menü seçeneği	Parametre
Cihaz adı	VEGABAR 87
Cihaz modeli	Donanım ve yazılım versiyonu
Fabrika kalibrasyon tarihi	Tarih
Sensör özellikleri	Projeye özel özellikler

### 6.7 Parametreleme verilerini kitle

#### Kâğıt üzerinde

Ayarlanan verileri not etmeniz, örn. bu kullanma kılavuzuna not etmeniz ve akabinde arşivlemeniz tavsiye olunur. Bunlardan böylece kullanım ya da servis için bir defadan fazla yararlanılır.

#### Gösterge ve ayar modülü lünde

Cihazda bir gösterge ve ayar modülü donanımı varsa, parametre verileri bunun içine kaydedilebilir. Prosedürü okumak için "Cihaz Ayarlarının Kopyalanması" menüsüne gidin.

## 7 Sensör ve Modbus-Portunun PACTware ile devreye alınması

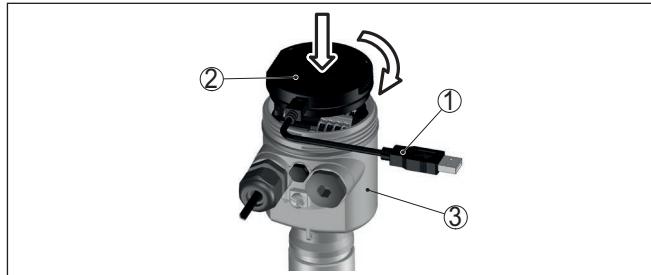
### 7.1 Bilgisayarı bağlayın

#### Sensör elektronигine

Bilgisayar sensör elektronигine VEGACONNECT port adaptörü ile bağlanır.

Parametrelendirme kapsamı:

- Sensör elektronигi



*Res. 19: Bilgisayarin arayuz adaptörüyle sensöre doğrudan bağlanması*

- 1 Bilgisayara USB kablosu
- 2 VEGACONNECT arayüz adaptörü
- 3 Sensör

#### Modbus elektronигine

Bilgisayar Modbus elektronигine bir USB-Kablosu ile bağlanır.

Parametrelendirme kapsamı:

- Sensör elektronигi
- Modbus elektronигi



*Res. 20: Bilgisayarin USB üzerinden Modbus elektronигine bağlanması*

- 1 Bilgisayara USB kablosu

#### RS 485-Hattına

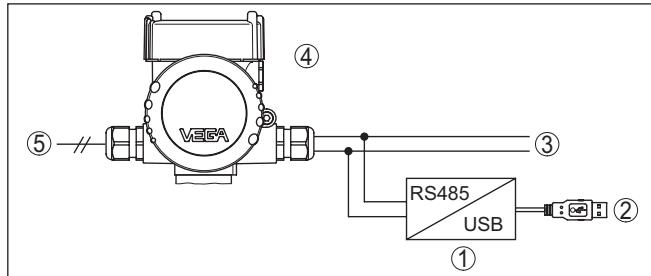
Bilgisayar RS 485-Hattına piyasada bulunan alisilagelmiş bir port adaptörü RS 485/USB üzerinden bağlanır.

Parametrelendirme kapsamı:

- Sensör elektroniği
- Modbus elektroniği

**Bilgi:**

Parametrelendirme için RTU bağlantısının mutlaka kesilmesi gereklidir.



Res. 21: Bilgisayarın port adaptörü üzerinden RS 485-Hattına bağlanması

- 1 Arayüz adaptörü RS 485/USB
- 2 Bilgisayara USB kablosu
- 3 RS 485-Hattı
- 4 Sensör
- 5 Güç kaynağı

## 7.2 Parametreleme

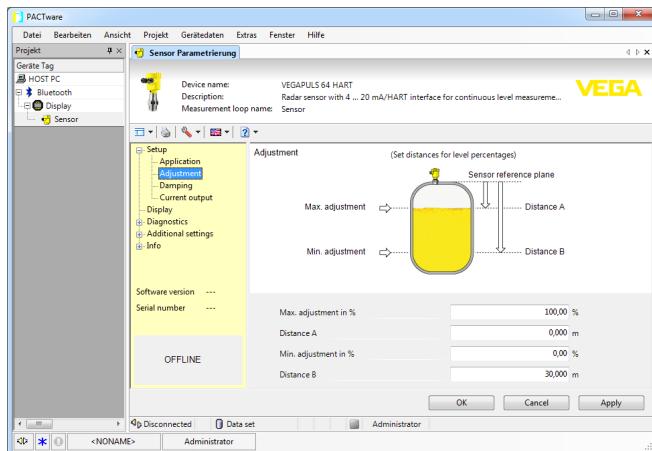
### Koşullar

Cihazın Windows yüklü bir bilgisayarla parametrelendirilmesi için PACTware konfigürasyon yazılımı ile FDT standartına uygun bir cihaz sürücüsüne (DTM) gerek vardır. HGüncel PACTware versiyonu ve mevcut tüm DTM'ler bir DTM koleksiyonunda özetlenmiştir. Ayrıca DTM'ler FDT standartına uygun diğer çerçeve uygulamalara bağlanabilir.

**Uyarı:**

Cihazın tüm fonksiyonlarının desteklenmesini sağlamak için daima en yeni DTM koleksiyonunu kullanın. Ayrıca, belirtilen tüm fonksiyonlar eski Firmware versiyonlarında bulunmamaktadır. En yeni cihaz yazılımını internet sayfamızdan indirebilirsiniz. Güncellemeye işleminin nasıl yapılacağı da yine internette mevcuttur.

Devreye almanın devamı, her DTM Collection'un ekinde bulunan ve internetten indirilebilen "<DTM Collection/PACTware>" kullanma kılavuzunda açıklanmaktadır. Detaylı açıklamalar için PACTware ve VEGA-DTM'in Çevrim İçi Çağrı Merkezine bakın.



Res. 22: Bir DTM görünümü örneği

### 7.3 Cihaz adresini belirleyin

VEGABAR 87, Modbus iletişiminde sensör olarak yer alabilmek için bir adrese gereksinim duyar. Adres ayarı bilgisayar üzerinden PACTware/DTM ile veya Modbus RTU üzerinden yapılabilir.

Adresin fabrika ayarları şöyledir:

- Modbus: 246
- Levelmaster: 31



#### Uyarı:

Cihaz adresinin ayarı yalnızca online yapılabılır.

#### Modbus elektronğini kullanarak bilgisayara

Proje asistanını başlatıp proje ağacının kurulmasını bekleyin. Proje ağacında bulunan Modbus Gateway simbolüne gidiniz. Farenin sağ düğmesiyle önce "Parametre" sonra da "Online Parametreleme" seçeneklerini seçerek Modbus elektronigi için gerekli olan DTM'yi başlatıniz.

DTM'nin menü çubuğuunda "civata anahtarı" simbolünün yanındaki ok işaretine giderek "Cihazdaki adresi değiştir" menü seçenekini seçip istediğiniz adresi ayarlayınız.

#### Bilgisayarı kullanarak RS 485 bağlantısı üzerinden

Cihaz kataloğunda "Sürücü" altında gösterilen "Modbus Serial" opsiyonunu seçiniz. Bu sürücüye çift tıklayarak sürücüyü proje ağacına dahil edebilirsiniz.

Bilgisayarınızın cihaz yönetimine giderek USB-/RS 485 adaptörünün hangi COM arayüzünde bulunduğuna bakınız. Proje ağacındaki "Modbus COM."a gidip farenin sağ düğmesiyle "Parametre" seçeneğini seçerek SB-/RS 485 adaptörü için DTM'yi başlatınız. "Temel ayarlar"a cihaz yönetiminde bulacağınız COM arayüzünün numarasını giriniz.

Farenin sağ düğmesiyle "*Diger fonksiyonlar*" ve "*Cihaz arama*" seçeneklerini seçiniz. DTM bağlı olan modbus katılımcısını arar ve bu proje ağacına dahil eder. Proje ağacında Modbus Gateway sembolüne gidiniz. Farenin sağ düğmesiyle önce "*Parametre*", sonra da "*Online Parametreleme*"yi seçiniz; DTM'yi bu şekilde başlatırsınız.

DTM'nin menü çubuğuunda "*civata anahtarı*" sembolünün yanındaki ok işaretine giderek "*Cihazzdaki adresi değiştir*" menü seçeneğini seçip istediğiniz adresi ayarlayınız.

Sonra tekrar proje ağacındaki *Modbus COM.* sembolüne gidip farenin sağ düğmesiyle "*Diger fonksiyonlar*" ve "*DTM adreslerini değiştir*" seçeneklerini seçin. Buraya Modbus Gateways'in değiştirdiğiniz adresini giriniz.

#### Modbus-RTU üzerinden

Cihaz adresi, Holding Kayıtları'nın 200 nolu kayıdına geçirilir (bkz. bu Kullanım kılavuzunun "*Modbus Kayıtları*").

İzlenecek yol, söz konusu olan Modbus RTU'suna ve konfigürasyon aracına bağlıdır.

#### 7.4 Parametreleme verilerini kilitle

Parametreleme bilgilerinin PACTware kullanılarak belgelenmesi ve kaydedilmesi tavsiye olunur. Bnlardan böylece kullanım ya da servis için bir defadan fazla yararlanılır.

## 8 Tanı, Ürün Yönetimi ve Servis

### 8.1 Bakım

**Bakım**

Amaca uygun kullanıldığı takdirde normal kullanımda herhangi özel bir bakım yapılmasına gerek yoktur.

**Yapışmalara karşı ön-lemeler**

Bazı uygulamalarda zarda biriken dolum malzemesi ölçüm sonucunu etkileyebilir. Bu nedenle çok madde birikmemesi ve özellikle katılma durumlarının önlenmesi için her sensörün ve uygulamanın ihtiyacına uygun önlemler alın.

**Temizleme**

Temizleme alışkanlığı cihazdaki model etiketi ile işaretlerin görünmesini sağlar.

Şu maddelere dikkat edin:

- Sadece gövde, model etiketi ve contalara zarar vermeyen temizlik malzemeleri kullanın
- Sadece cihaz koruma sınıfına uyan temizlik yöntemlerini uygulayın

### 8.2 Tanı hafızası

Cihaz, tanı amaçlı çok sayıda belleğe sahiptir. Elektrik kesintisi olsa da verilere bir şey olmaz.

**Ölçüm değeri belleği**

Dönüşümlü bir belleğe 100.000 ölçüm değerine kadar veri kaydedilebilir. Her kayıt tarih/saat ve ölçüm değeri gibi bilgileri içerir.

Cihazın modeline bağlı olarak kayıt edilen değerler örneğin şunlardır:

- Seviye
- Proses basıncı
- Diferansiyel basıncı
- Statik basınç
- Yüzde değer
- Ölçeklenmiş değerler
- Akım çıkışı
- Lin. yüzde
- Ölçüm hücresi ısısı
- Elektronik sıcaklığı

Ölçüm değeri belleği teslimatta aktiftir ve basınç değerini, ölçüm hücresinin ısısını, elektronik fark basınçta statik basıncı da her 10 saniyede bir belleğe kayıt eder.

Hem istediğiniz değerler hem de kayıt koşulları bir bilgisayar üzerinden PACTware/DTM ve/veya EDD iletişim sistemi ile belirlenir. Bu sayede veriler okunur ve gereklirse sıfırlanır.

**Olay belleği**

500'e kadar olay tarih/zaman kaydı ile birlikte otomatik olarak sensöre kaydedilir ve bu bilgi silinmez. Her kayıt tarih/saat, olayın tipi, olay tanımı ve değer gibi bilgileri içerir.

Olay tipleri örneğin şunlardır:

- Bir parametrenin değiştirilmesi
- Açıma ve kapatma zamanı

- Durum mesajları (NE 107 gereğince)
- Hata mesajları (NE 107 gereğince)

Bilgiler PACTware/DTM'li bir bilgisayar üzerinden ya da EDD'li yönetim sistemi ile okunur.

### 8.3 Ürün Yönetimi Fonksiyonu

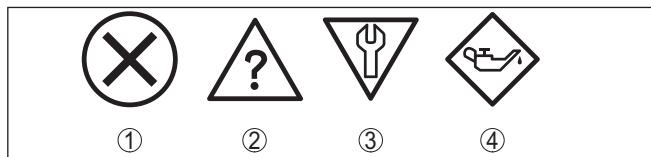
Cihazda, NE 107 ve VDI/VDE 2650'ye göre otomatik bir kontrol ve tanı aracı bulunmaktadır. Aşağıda belirtilen tablolarda tanımlanan durum mesajlarıyla ilgili detaylı hata mesajları "Tanı" menü seçeneğinde söz konusu ayar aracında görülür.

#### Durum mesajları

Durum mesajları aşağıda belirtilen kategorilere ayrılmıştır:

- Kesinti
- Fonksiyon kontrolü
- Spesifikasiyon dışında
- Bakım ihtiyacı

ve pictogramlar ile belirtilir:



Res. 23: Durum mesajlarının pictogramları

- 1 Arıza (Failure) - kırmızı
- 2 Spesifikasiyonun dışında kalan (Out of specification) - Sarı
- 3 Fonksiyonun kontrolü (Function check) - Turuncu
- 4 Bakım (Maintenance) - Mavi

#### **Arıza (failure):**

Cihazda bir fonksiyon arızası tespit edildiğinde cihaz bir arıza mesajı verir.

Bu durum mesajı daima aktiftir. Kullanıcı tarafından kapatılması mümkün değildir.

#### **Fonksiyon kontrolü (function check):**

Cihazda çalışılmakta, ölçüm değeri geçici olarak geçerli değil (örneğin, bir simülasyon sırasında)

Bu durum bildirimi standart konumdayken pasiftir.

#### **Spesifikasiyonun dışı (out of specification):**

Cihaz spesifikasiyonu aşıldığından dolayı ölçüm değeri güvenilir değil (örneğin, elektronik sıcaklığı)

Bu durum bildirimi standart konumdayken pasiftir.

#### **Bakım ihtiyacı (maintenance):**

Diş etkiler sonucu cihazın fonksiyonu kısıtlanmıştır. Ölçüm etkilenmektedir, ölçüm değeri halen geçerlidir. Cihazın (örneğin, yapışmalar nedeniyle) yakın zamanda arızalanma ihtimali olabileceğinden, cihazın bakımını şimdiden planlayın.

Bu durum bildirimi standart konumdayken pasiftir.

### Failure

Kod Metinli bildirim	Neden	Sorun giderme
F013 Geçerli ölçüm değeri mevcut değil	Fazla basınç veya düşük basınç Ölçüm hücresi bozuk	Ölçüm hücresini değiştir Cihazı onarına gönderin
F017 Ayar süresi çok kısa	Seviye ayarı belirtilen değerlerin dışında kalyor	Seviyeleme ayarının sınır değerlere göre değiştirilmesi
F025 Lineerizasyon tablosunda hata	Boru bağlantı noktaları sürekli olarak artmıyor (ör. mantıksız değer çiftleri)	Lineerizasyon tablosunu kontrol edin Tablonun silinmesi/yeniden çizilmesi
F036 Çalışan bir sensör yazılıminın olmaması	Yazılım güncellemesi hatalı veya yarılmış	Yazılım güncellemesini tekrarlayın Elektronik modelini kontrol edin Elektronik modülünü değiştirin Cihazı onarına gönderin
F040 Elektronikte hata	Donanım hatalı	Elektronik modülünü değiştirin Cihazı onarına gönderin
F041 İletişim hatası	Sensör elektroniğine bağlantı yok	Sensör elektroniği ve ana elektronik arasındaki bağlantıyı kontrol edin (birbirinden ayrı olan modellerde)
F080 Genel yazılım hatası	Genel yazılım hatası	Çalışma gerilimini kısa süreliğine ayıran
F105 Ölçüm değeri belirleniyor	Cihaz hâlâ açılma aşamasında. Ölçüm değeri de halen bulunamadı	Açılma aşamasının sonunu bekleyin
F113 İletişim hatası	Dahili cihaz iletişiminde hata	Çalışma gerilimini kısa süreliğine ayıran Cihazı onarına gönderin
F260 Kalibrasyonda hata	Fabrikada yapılan kalibrasyonda hata EEPROM'da hata	Elektronik modülünü değiştirin Cihazı onarına gönderin
F261 Cihaz ayarında hata	Devreye alımda hata Sıfırlama sırasında hata	Devreye alımı tekrarlayın Sıfırlamayı tekrarlayın
F264 Kurulum/Devreye alım hatası	Seçilen uygulama için tutarlı olmayan ayarlar (ör.: uzaklık, proses basıncı uygulamasında seviye ayar birimleri) Geçersiz sensör konfigürasyonu (ör.: Diferansiyel basıncı ölçüm hücresi bağlantısı olan elektronik diferansiyel basıncı uygulaması)	Ayarlar değiştirilsin Bağlantısı yapılan sensör konfigürasyonunu veya uygulamayı değiştirin
F265 Ölçüm fonksiyonu arızalı	Sensör artık ölçüm yapmıyor	Sıfırlayın Çalışma gerilimini kısa süreliğine ayıran

**Function check**

Kod Metinli bildirim	Neden	Sorun giderme
C700 Simülasyon etkin	Bir simülasyon etkin	Simülasyonu kapat 60 dakika sonra otomatik kapanma-yı bekle

**Out of specification**

Kod Metinli bildirim	Neden	Sorun giderme
S600 Onaylanmamış elektronik sıcaklığı	Belirtilmeyen alanda elektroniğin sıcaklığı	Çevre sıcaklığını kontrol edin Elektroniği yalın Daha yüksek sıcaklık aralığına sahip bir cihaz kullanın
S603 Geçersiz güç kaynağı	Spesifikleştirmiş aralığın altında kalan çalışma gerilimi	Elektrik bağlantısını test edin Gerekiyorsa çalışma gerilimini artırın
S605 İzin verilmeyen basınç değeri	Ayar alanı altında veya üzerinde kalan proses basıncı ölçümü	Cihazın nominal ölçüm aralığını test edin Gerekirse daha büyük ölçüm aralığı olan cihaz kullanın

Tab. 9: Hata kodları ve yazılı mesajlar, hatanın nedenleri hakkında ipuçları ve hatanın giderilmesi

**Maintenance**

Kod Metinli bildirim	Neden	Sorun giderme	DevSpec State in CMD 48
M500 Teslimatta hata	Teslimatta sıfırlama yapıldığında veriler eski hallerine getirilemedi	Sıfırlamayı tekrarlayın Sensör verili XML dosyasını sensöre yükleyin	14...24'lük baytin 0 olan biti
M501 Etkin olmayan lineerizasyon tablosunda hata	Boru bağlantı noktaları sürekli olarak artmıyor (ör. mantıksız değer çiftleri)	Lineerizasyon tablosunu kontrol edin Tablonun silinmesi/yeniden çizilmesi	14 ... 24'lük baytin 1 olan biti
M502 Durum kaydedicide hata	EEPROM donanım hatası	Elektronik modülünü değiştirin Cihazı onarına gönderin	14...24'lük baytin 2 olan biti
M504 Bir cihaz arayüzünde hata	Donanım hatalı	Elektronik modülünü değiştirin Cihazı onarına gönderin	14...24'lük baytin 3 olan biti
M507 Cihaz ayarında hata	Devreye alımda hata Sıfırlama sırasında hata	Sıfırlamayı yerine getirin ve devreye alımı tekrarlayın	14...24'lük baytin 4 olan biti

**8.4 Arızaların giderilmesi****Arıza olduğunda yapıla-**

caklar Herhangi bir arızanın giderilmesi için gerekli önlemleri almak teknisyenin görevidir.

**Arızaların giderilmesi**

Alınacak ilk önlemler şunlardır:

- Değerlendirme ve hata bildirimleri
- Çıkış sinyalinin kontrolü
- Ölçüm hataları ile başa çıkma

Diğer kapsamlı tanı olanaklarını size kumanda uygulaması olan bir akıllı telefon veya bir tablet, PACTware yazılımına ve gereken DTM'ye sahip bir bilgisayar veya notebook sunar. Birçok durumda arıza nedeni bu yolla tespit edilerek çözülür.

#### **Arızayı giderdikten sonra yapılması gerekenler**

#### **24 Saat Hizmet-Çağrı Merkezi**

Arıza nedeni ve alınan önlemlere bağlı olarak "Çalıştırma" bölümünde tanımlanan işlem adımlarını en baştan başlayarak tekrarlayın ve akla yatkınlığını ve bütünlüğünü kontrol edin.

Bu önlemler yine de herhangi bir sonuç vermedikleri takdirde acil durumlar için **+49 1805 858550** numaralı telefondan VEGA Çağrı Merkezimizi arayabilirsiniz.

Çağrı merkezimiz size normal çalışma saatleri dışında da haftada 7 gün aralıksız hizmet vermektedir.

Bu hizmeti dünya çapında sunduğumuz için destek İngilizce olarak verilmektedir. Hizmet ücretsizdir, sadece normal telefon maliyeti doğmaktadır.

### **8.5 IP68 (25 bar) modelinin proses modüllerinin değiştirilmesi**

IP68 (25 bar) modelinde, kullanıcı proses modüllerini değiştirebilir. Bağlantı kablosu ve dış gövde tekrar kullanılabilir.

Gerekli aletler:

- Allen anahtarı, 2 ebadında



#### **Dikkat:**

Değiştirme işlemi yalnızca elektrik akımının kapalı olduğu durumda yapılmalıdır.



Ex uygulamalarda sadece uygun Ex ruhsatı olan parçalar kullanılabilir.

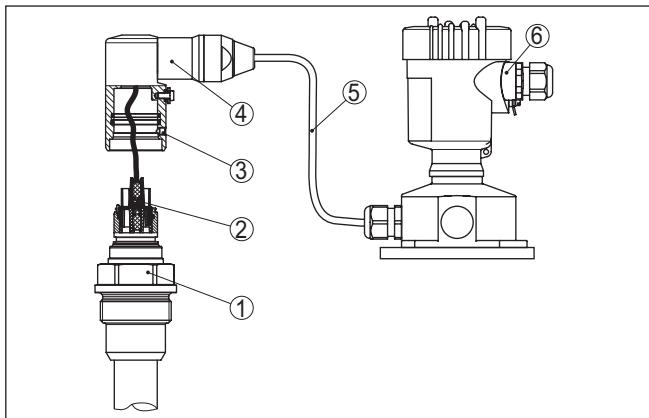


#### **Dikkat:**

Yenileriyle değiştiriceğinizde modüllerin iç kısmını kir ve nemden koruyun.

Değiştirme işleminde şu şekilde hareket edin:

1. Tespit vidasını allen anahtarları ile söküñüz.
2. Kablo modülünü dikkatlice roses modülünden çıkarınız.



Res. 24: IP 68 modelinde (25 bar) ve yan taraftan kablo çıkışında, dış gövde  
VEGABAR 87

- 1 Proses modülleri
- 2 Konnektör
- 3 Kablo modülü
- 4 Bağlanti kablosu
- 5 Dış gövde

3. Bağlanti fişini çıkarınız
  4. Yeni proses modülünü ölçüm noktasına monte ediniz.
  5. Bağlanti fişini yeniden takınız.
  6. Kablo modülünü proses modülüne geçiriniz ve istediğiniz pozisyon'a döndürünüz.
  7. Tespit vidasını allen anahtarı ile sıkılayınız.
- Değiştirme işlemi böylece tamamlanmış olur.

## 8.6 Elektronik modülü değiştirin

Elektronik modül bir ariza durumunda kullanıcı tarafından özdeş başka bir modülle değiştirilebilir.



Ex uygulamalarda sadece uygun Ex ruhsatı olan bir cihaz ve elektronik modüller kullanılabilir.

Elektroniğin değiştirilmesi hakkındaki ayrıntılı bilgileri elektronik modülün kullanım kılavuzundan bulabilirsiniz.

## 8.7 Yazılım güncelleme

Cihaz yazılımının güncellenmesi için şu komponentlerin kullanılmasına gerek vardır:

- Cihaz
- Güç kaynağı
- VEGACONNECT arayüz adaptörü
- PACTware yazılımlı bilgisayar
- Dosya halinde güncel cihaz yazılımı

Cihazın aktüel yazılımı ve ayrıntılı bilgilerine [www.vega.com](http://www.vega.com) adresinde bulacağınız download bölümünden ulaşabilirsiniz.

Kurulum hakkında bilgileri indirdiğiniz dosyadan bulabilirsiniz.

**Dikkat:**

Lisanslı cihazların sırı belli yazılım sürümleri ile kullanılması öngörmüş olabilir. Bu yüzden yazılım güncellenirken lisansın etkin kalıp kalmadığına dikkat edin.

Ayrıntılı bilgilere [www.vega.com](http://www.vega.com) adresinde bulacağınız download bölümünden ulaşabilirsiniz.

## 8.8 Onarım durumunda izlenecek prosedür

Internet sayfamızdan onarım durumunda nasıl bir prosedür izlemeniz gerekiğilarındaki ayrıntılı bilgileri bulabilirsiniz.

Onarımı hızlı ve açık soru bırakmadan yerine getirebilmemiz için cihazının verilerini kullanarak orada cihaz geri gönderim formu oluşturun.

Bunun için şunlara ihtiyacınız var:

- Cihazın seri numarası
- Problem hakkında kısa açıklama
- Ürün ortamı hakkında bilgiler

Oluşturulan cihaz geri gönderim formunun çıktısını alın.

Cihazı temizleyin ve kırılmasına karşı korunaklı şekilde ambalajlayın.

Yazdırılan cihaz iade formu ve varsa güvenlik pusulası cihazla birlikte gönderilmelidir.

Oluşturulan cihaz iade formunun üzerinde iade edeceğiniz yerin adresi vardır.

## 9 Sökme

### 9.1 Sökme prosedürü

Cihazı sökmek için "Montaj" ve "Güç kaynağına bağlanması" bölümlerinde anlatılan adımları tersten başlayarak takip ediniz.

**İkaz:**



Sökme işlemi sırasında tanklar ve boru hatlarındaki proses koşullarını dikkate alınır. Yüksek basınçlar veya sıcaklıklar, agresif ve toksik malzemeler nedeniyle yaranınma tehlikesi söz konusu olabilir. Bu tehlikelerden gerekli önlemleri alarak kaçınınız.

### 9.2 Bertaraf etmek



Cihazı bu alanda uzman bir geri dönüşüm işletmesine götürün, bu iş için genel atık tesislerini kullanmayın.

Eğer cihazdan çıkarılması mümkün olan piller varsa, önce cihazdan mevcut bu pilleri çıkarın ve pilleri ayrıca bertaraf edin.

Bertaraf edeceğiniz eski cihazda kişisel bilgilerin kayıtlı olması halinde, cihazı bertaraf etmeden önce bunları siliniz.

Eski cihazı usulüne uygun şekilde bertaraf edemeyecekseniz geri iade ve bertaraf konusunda bize başvurabilirsiniz.

## 10 Ek

### 10.1 Teknik özellikler

#### **İzin verilmiş cihazlara ilişkin not**

Ex onayı vb. gibi izinleri verilmiş cihazlar için teslimat kapsamında söz konusu emniyet talimatlarında bulunan teknik veriler geçerlidir. Proses koşulları veya güç kaynağı gibi konularda veriler burada verilen bilgilerden farklı olabilir.

Tüm ruhsat belgeleri internet sayfamızdan indirilebilmektedir.

#### **Hammaddeler, ağırlıklar, çekme kuvveti**

##### **Ortamla temas eden malzemeler**

Proses bağlantısı	316L
Ölçüm değeri algılayıcı	316L
Taşıma kablosu	FEP
Conta - Taşıma kablosu	FKM, FEP
Bağlantı borusu	316L
Zar	Alloy C276 (2.4819)
Koruyucu başlık	PFA
Proses bağlantısı için conta (teslimat kapsamındadır)	
– Dişli G1½ (DIN 3852-A)	Klingersil C-4400
– Dişli bağlantı	Klingersil C-4400

##### **Malzemeler, ortamda ıslanmamış**

Diyafram contası sıvısı	Essomarcal (tıbbi beyaz yağı, FDA onaylı)
Gevşetme kuskacı	1.4301
Dişli taşıma kablo bağlantısı	316L
Sensör gövdesi	
– Gövde	Plastik PBT (poliester), alüminyum AlSi10Mg (toz kaplama, temeli: poliester), 316L
– Kablo bağlantı elemanı	PA, paslanmaz çelik, pirinç
– Dişli kablo bağlantısı: conta, kilit	NBR, PA
– Conta - Gövde kapağı	Silikon SI 850 R, NBR silikonsuz
– Gövde kapağı izleme penceresi	Polikarbonat (UL746-C listelenmiş), cam <sup>2)</sup>
– Topraklama terminalleri	316L
Dış gövde - standart dışı malzemeler	
– Gövde ve soket	PBT plastik (poliester), 316L
– Soket contası	EPDM
– Duvara montaj plakası altına conta <sup>3)</sup>	EPDM
– Gövde kapağı izleme penceresi	Polikarbonat (UL746-C listelenmiş)
Topraklama terminalleri	316Ti/316L

<sup>2)</sup> Alüminyum ve paslanmaz çelikten (hassas döküm) gövdelerde cam

<sup>3)</sup> Sadece 3A onaylı 316L'de

IP68 (25 bar) tasarımında bağlantı kablosu <sup>4)</sup>

- Kablo kılıfı PE, PUR
- Kablo üzerine model etiketi taşıyıcı PE-Sert

#### **Malzeme Ölçüm sondası koruyucusu**

Transport ve montaj koruyucu PFA

Transport koruma ağı PE

#### **Ağırlıklar**

Temel ağırlık	0,7 kg (1.543 lbs)
Taşıma kablosu	0,1 kg/m (0.07 lbs/ft)
Bağlantı borusu	1,5 kg/m (1 lbs/ft)
Gevşetme kışkıacı	0,2 kg (0.441 lbs)
Dişli bağlantı	0,4 kg (0.882 lbs)

#### **Çekme kuvveti**

- Çekme kuvveti taşıma kablosu maks. 500 N (112.4045 lbf)

#### **Sıkma torkları**

Proses bağlantısı için maks. sıkma momenti

- G1½ 200 Nm (147.5 lbf ft)
- NPT kablo vidaları ve Conduit-Borular için maks. sıkma torku
- Plastik gövde 10 Nm (7.376 lbf ft)
- Alüminyum gövde/Paslanmaz çelik 50 Nm (36.88 lbf ft)  
gövde

#### **Giriş büyütüğü**

Burada verilen değerler genel bilgi verme amaçlıdır ve ölçüm hücresına ilişkindir. Proses bağlantısının malzemesi, yapı şekli ve basınç türü nedeniyle kısıtlamaların olması mümkündür. Model etiketlerindeki veriler geçerlidir. <sup>5)</sup>

#### **bar/kPa cinsinden nominal ölçüm aralıkları ve aşırı yük taşıyabilme kapasitesi**

Nominal ölçüm aralığı	Kaldırabileceğim yük	
	Maksimum basınç	Minimum basınç
<b>Aşırı basınç</b>		
0 ... +0,1 bar/0 ... +10 kPa	+15 bar/+1500 kPa	-1 bar/-100 kPa
0 ... +0,4 bar/0 ... +40 kPa	+25 bar/+2500 kPa	-1 bar/-100 kPa
0 ... +1 bar/0 ... +100 kPa	+25 bar/+2500 kPa	-1 bar/-100 kPa
0 ... +2,5 bar/0 ... +250 kPa	+25 bar/+2500 kPa	-1 bar/-100 kPa
0 ... +10 bar/0 ... +1000 kPa	+25 bar/+2500 kPa	-1 bar/-100 kPa
0 ... +25 bar/0 ... +2500 kPa	+25 bar/+2500 kPa	-1 bar/-100 kPa
<b>Mutlak basınç</b>		

<sup>4)</sup> Ölçüm kayıt cihazı ile dış elektronik hazne arasında.

<sup>5)</sup> Aşırı yük taşıma kapasitesine ait bilgiler referans sıcaklığında geçerlidir.

Nominal ölçüm aralığı	Kaldırabileceğim yük	
	Maksimum basınç	Minimum basınç
0 ... 1 bar/0 ... 100 kPa	25 bar/+2500 kPa	0 bar abs.
0 ... 2,5 bar/0 ... 250 kPa	25 bar/+2500 kPa	0 bar abs.
0 ... 10 bar/0 ... 1000 kPa	25 bar/+2500 kPa	0 bar abs.
0 ... 25 bar/0 ... 2500 kPa	25 bar/+2500 kPa	0 bar abs.

#### psi cinsinden nominal ölçüm aralıkları ve aşırı yük taşıma kapasitesi

Nominal ölçüm aralığı	Kaldırabileceğim yük	
	Maksimum basınç	Minimum basınç
Aşırı basınç		
0 ... +1.5 psig	+225 psig	-14.51 psig
0 ... +5 psig	+360 psig	-14.51 psig
0 ... +15 psig	+360 psig	-14.51 psig
0 ... +30 psig	+360 psig	-14.51 psig
0 ... +150 psig	+360 psig	-14.51 psig
0 ... +300 psig	+360 psig	-14.51 psig
Mutlak basınç		
0 ... 15 psi	360 psi	0 psi
0 ... 30 psi	360 psi	0 psi
0 ... 150 psi	360 psi	0 psi
0 ... 300 psi	360 psi	0 psi

#### Ayar aralıkları

Veriler nominal ölçüm aralığından elde edilmektedir. -1 bar'dan düşük basınç değerleri belirlenememektedir.

Min.-/Max. seviyeleme :

- Yüzde değer                            -10 ... 110 %
- Basınç değeri                        -20 ... 120 %

Sıfır noktası/son nokta ayarı:

- Zero                                    -20 ... +95 %
  - Span                                    -120 ... +120 %
  - Sıfır ile bitiş arasındaki fark      Nominal aralığın maks. % 120'si
- İzin verilen maksimum turn down      Sınırsız (tavsiye edilen 20 : 1)

#### Açma fazı

Başlatma süresi yaklaşık                    23 s

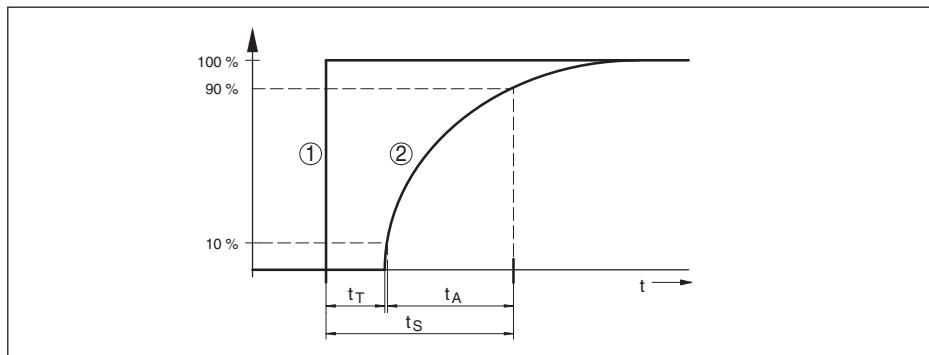
## Çıkış büyütüğü

### Çıkış

- Fiziksel katman EIA-485 Standardı uyarınca dijital çıkış sinyali
  - Bus spesifikasyonları Modbus Application Protocol V1.1b3, Modbus over serial line V1.02
  - Veri protokolü Modbus RTU, Modbus ASCII, Levelmaster
- Max. Transfer oranı 57,6 Kbit/s

## Dinamik Davranış - Çıkış

Ortama ve sıcaklığına bağlı olarak dinamik karakteristik büyütükler



Res. 25: Proses büyütüğünün aniden değişimi halinde.  $t_T$ : ölü zaman;  $t_A$ : artış süresi;  $t_S$ : sıçrama cevap süresi

- 1 Proses büyütüğü
- 2 Çıkış sinyali

Ölü zaman	$\leq 50$ ms
Kalkış zamanı	$\leq 150$ ms
Sıçrama cevap süresi	$\leq 200$ ms (ti: 0 s, 10 ... 90 %)
Sönümleme (Giriş büyütüğünün % 63'ü)	0 ... 999 s, menü seçeneği üzerinden "sönümleme" ayarlanabilir

## Ek çıkış büyütüğü - Ölçüm hücresi sıcaklığı

Aralık	-60 ... +150 °C (-76 ... +302 °F)
Çözünürlük	< 0,2 K
Ölçüm sapması	
- 0 ... +100 °C (+32 ... +212 °F) aralığı	±2 K
- -60 ... 0 °C (-76 ... +32 °F) ve +100 ... +150 °C (+212 ... +302 °F) aralığı	typ. ±4 K
Sıcaklık değerlerinin verilmesi	
- Göstergе	Göstergе ve ayar modülü üzerinden
- Analog	Akim çıkışı, ek akım çıkışı üzerinden
- dijital	Dijital çıkış sinyali üzerinden (Elektronik modülün mode-line bağlı olarak)

**DIN EN 60770-1'e göre referans koşulları ve etki büyülükleri**

DIN EN 61298-1 uyarınca referans koşulları

- Sıcaklık	+15 ... +25 °C (+59 ... +77 °F)
- Bağlı hava nemi	45 ... 75 %
- Hava basıncı	860 ... 1060 mbar/86 ... 106 kPa (12.5 ... 15.4 psig)
Eğim belirleme	IEC 61298-2 uyarınca sınır noktası ayarı
Eğim karakteristiği	Lineer
Referans montaj konumu	dik konumda, ölçüm zari aşağıya bakıyor
Montaj konumunun etkisi	< 0,2 mbar/20 Pa (0.003 psig)
EN 61326-1 kapsamında şiddetli, yüksek frekanslı elektromanyetik alanlar sonucu çıkış akımında sapma	< ±150 µA

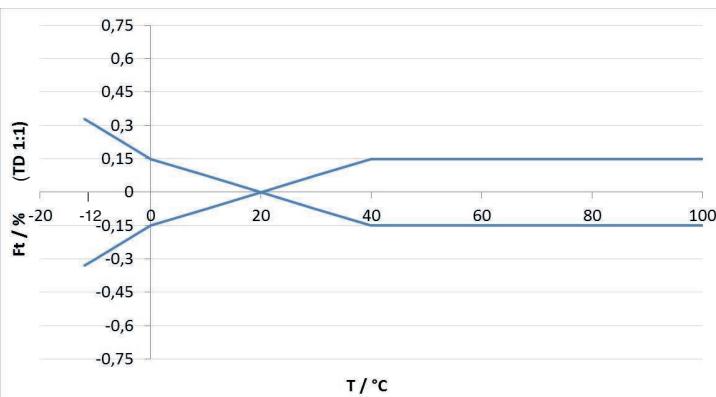
**Ölçüm sapması (IEC 60770-1'e göre)**

Buradaki veriler, ayarlanmış olan ölçüm dilimine ilişkindir. Turn down (TD), nominal ölçüm aralığının ayarlanmış ölçüm dilimine olan ilişkisidir.

Kesinlik sınıfı	TD 1 : 1'den 5 : 1'e kadar lineer olma-ma, histerez ve tekrarlanamamazlık	TD > 5 : 1 olması halinde lineer olma-ma, histerez ve tekrarlanamamazlık
% 0,1	< % 0,1	<%0,02 x TD

**Ortam ısısının etkisi****Termik değişiklik - Sıfır sinyali ve çıkış aralığı**

Turn down (TD) nominal ölçüm aralığı ile ayarlanmış ölçüm diliminin arasındaki ilişkidiir.

**Seramik/Metalik ölçüm hücresi - Standart**

Res. 26: Temel sıcaklık hatası TD 1 : 1'de  $F_{T_{Basis}}$

Yukarıdaki grafikte % cinsinden gösterilen temel sıcaklık hatası olasılığı, ölçüm hücrelerinin mode-line göre (FMZ faktörü) ve turn down (FTD faktörü) gibi ek faktörlere bağlı olarak yükseltebilir. Bu ek faktörler aşağıda yer alan tablolarda gösterilmiştir.

## Ölçüm hücresi modeline bağlı ek faktör

Ölçüm hücresi modeli	Ölçüm hücresi - Standart	İklimlendirilmiş ölçüm hücresi, ölçüm aralığına bağlı olarak		
	% 0,1	10 bar, 25 bar	1 bar, 2,5 bar	0,4 bar
FMZ faktörü	1	1	2	3

## Turn down'a bağlı ek faktör

Turn down'a bağlı FTD ek faktör aşağıdaki formülle hesaplanır:

$$F_{TD} = 0,5 \times TD + 0,5$$

Tabloda tipik turn down örnek değerleri gösterilmektedir.

Turn Down	TD 1 : 1	TD 2,5 : 1	TD 5 : 1	TD 10 : 1	TD 20 : 1
FTD faktörü	1	1,75	3	5,5	10,5

## Uzun süreli duraylık (DIN 16086 gereğince)

Referans alınan koşullarda **dijital** sinyal çıkışı (HART, Profibus PA gibi) ve **analog** 4 - 20 mA'lık akım çıkışı için geçerlidir. Bunlar, belirlenen ölçüm diliminden çıkarılan verilerdir. Turn down (TD), nominal aralık/belirlenen ölçüm dilimi davranışıdır.

## Sıfır sinyali ve çıkış aralığı, uzun süreli duyarlılık

Zaman dilimi	Tüm ölçüm aralıkları	Ölçüm aralığı 0 ... +0,025 bar/0 ... +2,5 kPa
Bir yıl	< % 0,05 x TD	< % 0,1 x TD
Beş yıl	< % 0,1 x TD	< % 0,2 x TD
On yıl	< % 0,2 x TD	< % 0,4 x TD

## Sıfır sinyali ve çıkış süresi uzun süreli duyarlığı - model, iklim kompanzasyonlu

bar/kPa cinsinden nominal ölçüm aralığı	psig cinsinden nominal ölçüm aralığı	
0 ... 10 bar/0 ... 1000 kPa	0 ... 150 psig	
0 ... 25 bar/0 ... 2500 kPa	0 ... 350 psig	< (% 0,1 x TD)/Yıl
0 ... 1 bar/0 ... 100 kPa	0 ... 15 psig	< (% 0,25 x TD)/Yıl
0 ... 2,5 bar/0 ... 250 kPa	0 ... 35 psig	
0 ... 0,4 bar/0 ... 40 kPa	0 ... 6 psig	< (% 1 x TD)/Yıl

## Çevre koşulları

Model	Ortam sıcaklığı	Depolama ve transport ısısı
Bağlantı borulu model	-40 ... +80 °C (-40 ... +176 °F)	-60 ... +80 °C (-76 ... +176 °F)
FEP taşıma kablolu model	-20 ... +80 °C (-4 ... +176 °F)	-20 ... +80 °C (-4 ... +176 °F)
PE bağlantı kablolu IP68 (1 bar) model	-20 ... +60 °C (-4 ... +140 °F)	-20 ... +60 °C (-4 ... +140 °F)

**Proses koşulları****Proses sıcaklığı**

Proses sıcaklığı

– Taşıma kablosu

-12 ... +100 °C (+10 ... +212 °F)

– Bağlantı borusu

-12 ... +100 °C (+10 ... +212 °F)

**Proses basıncı**

İzin verilen proses basıncı

Model etiketi üzerindeki "process pressure" verisine bakın

**Mekanik stres<sup>6)</sup>**

Titreşim mukavemeti

– Taşıma kablosu

EN 60068-2-6'ya göre 5 ... 200 Hz'te 4 g (Rezonansta titreşim)

– Bağlantı borusu

1 g (&gt; 0,5 m (1.64 ft) uzunluklarda boru ayrıca desteklenmelidir)

Darbe mukavemeti

50 g, 2,3 msn EN 60068-2-27'ye göre (Mekanik darbe)<sup>7)</sup>**Elektromekanik bilgiler - Model IP66/IP67 ve IP66/IP68 (0,2 bar)<sup>8)</sup>**

Kablo girişi seçenekleri

– Kablo girişi

M20 x 1,5; ½ NPT

– Kablo bağlantı elemanı

M20 x 1,5; ½ NPT (Kablo çapı için aşağıdaki tabloya bakınız.)

– Kör tapa

M20 x 1,5; ½ NPT

– Sızdırmaz kapak

½ NPT

Ham madde Dışlı kablo bağlantısı / conta kullanımı	Kablo çapı			
	5 ... 9 mm	6 ... 12 mm	7 ... 12 mm	10 ... 14 mm
PA/NBR	√	√	-	√
Pirinç, nikellenmiş/NBR	√	√	-	-
Paslanmaz çelik / NBR	-	-	√	-

Tel kesidi (yay baskılı klemensler)

– Kalın tel, bükülü tel

0,2 ... 2,5 mm<sup>2</sup> (AWG 24 ... 14)

– Tel ucu kılıflı tel demeti

0,2 ... 1,5 mm<sup>2</sup> (AWG 24 ... 16)**Elektromekanik veriler - Model taşıma kablosu IP68 (25 bar)**

Taşıma kablosu, mekanik veriler

– Yapısı

Teller, çekme gerilimini azaltma, basınç eşitleme kapileri, blendaj örgü, metal folyo, kılıf

– Standart uzunluk

5 m (16.40 ft)

– Maks. uzunluk

250 m (820.2 ft)

<sup>6)</sup> Cihaz modeline bağlı olarak.<sup>7)</sup> 2 g gövde modelinde paslanmaz çelik, iki hücre.<sup>8)</sup> Sadece mutlak basınçta IP66/IP68 (0,2 bar).

- Asgari bükülme yarıçapı (25 °C/77 °F'de)	25 mm (0.985 in)
- Çap	yakl. 8 mm (0.315 in)
- PE taşıma kablosunun rengi	Siyah, mavi
- PUR/FEP taşıma kablosunun rengi	Mavi
Taşıma kablosu, elektriksel veriler	
- Tel kesidi	0,5 mm <sup>2</sup> (AWG 20)
- Tel direnci R	0,037 Ω/m (0.012 Ω/ft)

**Harici göstergede ve kullanım birimi için arayüz**Veri iletimi   dijital (I<sup>2</sup>C veri yolu)

Bağlantı kablosu   Dört telli

Sensörlü model	Yapı - Bağlantı teli		
	Kablo uzunluğu	Standart kablo	Blendajlı
4 ... 20 mA/HART Modbus	50 m	●	-
Profibus PA, Foundation Fieldbus	25 m	-	●

**Arabirim sensörü için arayüz**Veri iletimi   dijital (I<sup>2</sup>C veri yolu)

Yapı - Bağlantı teli   dört telli, blendajlı

Maks. kablo uzunluğu   70 m (229.7 ft)

**Entegre saat**

Tarih formatı   Gün.Ay.Yıl

Saat formatı   12 h/24 h

Fabrika ayarlı zaman kuşağı   CET

Maks. saatte sapma   10,5 dk/yıl

**Ek çıkış büyüklüğü - Elektronik sıcaklığı**

Aralık   -40 ... +85 °C (-40 ... +185 °F)

Çözünürlük   &lt; 0,1 K

Ölçüm sapması   ± 3 K

Sıcaklık değerlerinin hazır olması

- Göstergede   Göstergede ve ayar modülü üzerinden

- Bildirme   Söz konusu çıkış sinyali üzerinden

**Güç kaynağı**

Çalışma gerilimi   8 ... 30 V DC

Maks. güç kullanımı   520 mW

Polarite hatasına karşı koruma   Entegre

### **Gerilim bağlantıları ve cihazda elektrik ayırma önlemleri**

Elektronik	Potansiyal bağlantı yapılmamış
Galvanik ayırma	
- Elektronik ve metal cihaz parçaları arasında	Referans gerilimi 500 V AC
- güç kaynağı ile Modbus iletişim hatları arasında	Referans gerilimi 500 V AC
İletken bağlantı	Topraklama klemensi ve metalik proses bağlantısı arasında

### **Elektriğe karşı korunma önlemleri<sup>9)</sup>**

Gövde malzemesi	Model	IEC 60529'ye göre koruma sınıfı	NEMA'ya göre koruma
Plastik	İki hücre	IP66/IP67	Type 4x
Alüminyum		IP66/IP68 (0,2 bar)	Type 6P
Paslanmaz çelik, hassas döküm			
Paslanmaz çelik (harici gövdeli modelerde ölçüm değeri algılayıcı)		IP68 (25 bar)	-

Beslemeyi yapan güç kaynağının bağlantıları Aşırı gerilim kategorisi III'ün şebekesi

Deniz seviyesinin üzerinde kullanım yüksekliği

- standart 2000 m (6562 ft)ye kadar
- önceden anahtarlanmış aşırı gerilim güvenliği ile 5000 m'ye (16404 ft) kadar

Kirlilik derecesi<sup>10)</sup> 4

Koruma sınıfı (IEC 61010-1) II

## **10.2 Cihaz iletişimini Modbus**

Şurada cihaza özel, gereklili gösterilmektedir. Modbus hakkındaki diğer bilgileri [www.modbus.com](http://www.modbus.com) adresinden bulabilirsiniz.

### **Bus iletişimini için parametreler**

VEGABAR 87 cihazına önceden şu standart değerler verilmiştir:

Parametre	Configurable Values	Default Value
Baud Rate	1200, 2400, 4800, 9600, 19200	9600
Start Bits	1	1
Data Bits	7, 8	8
Parity	None, Odd, Even	None
Stop Bits	1, 2	1

<sup>9)</sup> Koruma sınıfı IP66/IP68 (0,2 bar) yalnızca mutlak basınç ile birlikte, çünkü sensör tamamen su altında kaldığında hava dengelemesi mümkün değildir

<sup>10)</sup> Gövdenin koruma türü yerine getirilen kullanımda.

Parametre	Configurable Values	Default Value
Address range Modbus	1 ... 255	246

Başlangış Bitleri ve Data Bitleri değiştirilemez.

### Hostun genel konfigürasyonu

Saha cihazları ile hostlar arasındaki statülü ve değişkenli veri mübadelesi başlıklar üzerinden sağlanır. Bunun için hostun konfigüre edilmesi gereklidir. Kayan noktalı sayılar basit bir tamlıkla (4 Bit) IEEE 754 uyarınca veri baytinın serbest seçilebilen sıralamasıyla (Byte transmission order) transfer edilir. Bu "Byte transmission order" parametrede "Format Code" belirlenir. Böylece RTU, VEGABAR 87'in değişken ve statü bilgileri için sorgulanması gerekliliğini sağlar.

Format Code	Byte transmission order
0	ABCD
1	CDAB
2	DCBA
3	BADC

## 10.3 Modbus-Başlığı

### Holding Register

Holding-Başlıkları 16 bitten oluşmaktadır. Bunlar okunabilir ve yazılabilir. Komuttan önce adres (1 Byte), her komuttan sonra bir CRC (2 Byte) gönderilir.

Register Name	Register Number	Type	Configurable Values	Default Value	Unit
Address	200	Word	1 ... 255	246	-
Baud Rate	201	Word	1200, 2400, 4800, 9600, 19200, 38400, 57600	9600	-
Parity	202	Word	0 = None, 1 = Odd, 2 = Even	0	-
Stopbits	203	Word	1 = None, 2 = Two	1	-
Delay Time	206	Word	10 ... 250	50	ms
Byte Order (Floating point format)	3000	Word	0, 1, 2, 3	0	-

### Giriş kaydı

Giriş kayıtları 16 bitten oluşmaktadır. Bunlar sadece okunabilir. Her komuttan önce adres (1 Byte), her komuttan sonra bir CRC (2 Byte) gönderilir.

PV, SV, TV ve QV Sensör-DTM'si üzerinden ayarlanabilir.

<b>Register Name</b>	<b>Register Number</b>	<b>Type</b>	<b>Note</b>
Status	100	DWord	Bit 0: Invalid Measurement Value PV Bit 1: Invalid Measurement Value SV Bit 2: Invalid Measurement Value TV Bit 3: Invalid Measurement Value QV
PV Unit	104	DWord	Unit Code
PV	106		Primary Variable in Byte Order CDAB
SV Unit	108	DWord	Unit Code
SV	110		Secondary Variable in Byte Order CDAB
TV Unit	112	DWord	Unit Code
TV	114		Third Variable in Byte Order CDAB
QV Unit	116	DWord	Unit Code
QV	118		Quaternary Variable in Byte Order CDAB
Status	1300	DWord	See Register 100
PV	1302		Primary Variable in Byte Order of Register 3000
SV	1304		Secondary Variable in Byte Order of Register 3000
TV	1306		Third Variable in Byte Order of Register 3000
QV	1308		Quaternary Variable in Byte Order of Register 3000
Status	1400	DWord	See Register 100
PV	1402		Primary Variable in Byte Order CDAB
Status	1412	DWord	See Register 100
SV	1414		Secondary Variable in Byte Order CDAB
Status	1424	DWord	See Register 100
TV	1426		Third Variable in Byte Order CDAB
Status	1436	DWord	See Register 100
QV	1438		Quaternary Variable in Byte Order CDAB
Status	2000	DWord	See Register 100
PV	2002	DWord	Primary Variable in Byte Order ABCD (Big Endian)
SV	2004	DWord	Secondary Variable in Byte Order ABCD (Big Endian)
TV	2006	DWord	Third Variable in Byte Order ABCD (Big Endian)
QV	2008	DWord	Quaternary Variable in Byte Order ABCD (Big Endian)
Status	2100	DWord	See Register 100
PV	2102	DWord	Primary Variable in Byte Order DCBA (Little Endian)
SV	2104	DWord	Secondary Variable in Byte Order DCBA (Little Endian)
TV	2106	DWord	Third Variable in Byte Order ABCD DCBA (Little Endian)

Register Name	Register Number	Type	Note
QV	2108	DWord	Quarternary Variable in Byte Order DCBA (Little Endian)
Status	2200	DWord	See Register 100
PV	2202	DWord	Primary Variable in Byte Order BACD (Middle Endian)
SV	2204	DWord	Secondary Variable in Byte Order BACD (Middle Endian)
TV	2206	DWord	Third Variable in Byte Order BACD (Middle Endian)
QV	2208	DWord	Quarternary Variable in Byte Order BACD (Middle Endian)

**Unit Codes for Register 104, 108, 112, 116**

Unit Code	Measurement Unit
1	in H <sub>2</sub> O
2	in Hg
3	ft H <sub>2</sub> O
4	mm H <sub>2</sub> O
5	mm Hg
6	psi
7	bar
8	mbar
11	Pa
12	kPa
13	torr
32	°C
33	°F
40	US liq. gal.
41	L
42	Imp. Gal.
43	m <sup>3</sup>
44	ft
45	m
46	bbl
47	in
48	cm
49	mm
111	cyd
112	cft
113	cuin
237	MPa

## 10.4 Modbus RTU-Komutları

### FC3 Read Holding Register

Bu komutla istenildiği kadar sayıda (1-127) Holding kaydı okunmaktadır. Okunmaya başlanılması istenen başlangıç başlığı ve başlık sayısı gönderilir.

	Parametre	Length	Code/Data
Request:	Function Code	1 Byte	0x03
	Start Address	2 Bytes	0x0000 to 0xFFFF
	Number of Registers	2 Bytes	1 to 127 (0x7D)
Response:	Function Code	1 Byte	0x03
	Byte Count	2 Bytes	$2^N$
	Register Value	$N^2$ Bytes	Data

### FC4 Read Input Register

Bu komutla istenildiği kadar sayıda (1-127) Input kaydı okunmaktadır. Okunmaya başlanılması istenen başlangıç başlığı ve başlık sayısı gönderilir.

	Parametre	Length	Code/Data
Request:	Function Code	1 Byte	0x04
	Start Address	2 Bytes	0x0000 to 0xFFFF
	Number of Registers	$N^2$ Bytes	1 to 127 (0x7D)
Response:	Function Code	1 Byte	0x04
	Byte Count	2 Bytes	$2^N$
	Register Value	$N^2$ Bytes	Data

### FC6 Write Single Register

Bu fonksiyon koduyla tek bir holding kaydı yazılabılır.

	Parametre	Length	Code/Data
Request:	Function Code	1 Byte	0x06
	Start Address	2 Bytes	0x0000 to 0xFFFF
	Number of Registers	2 Bytes	Data
Response:	Function Code	1 Byte	0x04
	Start Address	2 Bytes	$2^N$
	Register Value	2 Bytes	Data

### FC8 Diagnostics

Bu fonksiyon koduyla çeşitli tanı fonksiyonları tetiklenebilir veya tanı değerleri okunmaktadır.

	Parametre	Length	Code/Data
Request:	Function Code	1 Byte	0x08
	Sub Function Code	2 Bytes	
	Data	N*2 Bytes	Data
Response:	Function Code	1 Byte	0x08
	Sub Function Code	2 Bytes	
	Data	N*2 Bytes	Data

#### Uygulanan fonksiyon kodları:

Sub Function Code	Adı
0x00	Return Data Request
0xB	Return Message Counter

0x00 kodundaki alt fonksiyonda sadece 16 bitlik bir değer yazılabilir.

#### FC16 Write Multiple Register

Bu fonksiyon kodu ile birden çok Holding kaydı yazılır. Bir sorgulamada sadece direkt izleyen artı başlığa yazılmaktadır.

	Parametre	Length	Code/Data
Request:	Function Code	1 Byte	0x10
	Start Address	2 Bytes	0x0000 to 0xFFFF
	Number of Registers	2 Bytes	0x0001 to 0x007B
	Byte Count	1 Byte	2*N
	Register Value	N*2 Bytes	Data
Response:	Function Code	1 Byte	0x10
	Start Address	2 Bytes	0x0000 to 0xFFFF
	Number of Registers	2 Bytes	0x01 to 0x7B

#### FC17 Report Sensor ID

Bu fonksiyon koduyla Modbus'ta sensör ID'si sorulanır.

	Parametre	Length	Code/Data
Request:	Function Code	1 Byte	0x11
Response:	Function Code	1 Byte	0x11
	Byte Number	1 Byte	
	Sensor ID	1 Byte	
	Run Indicator Status	1 Byte	

#### FC43 Sub 14, Read Device Identification

Bu fonksiyon koduyla Device Identification sorulanır.

	<b>Parametre</b>	<b>Length</b>	<b>Code/Data</b>
Request:	Function Code	1 Byte	0x2B
	MEI Type	1 Byte	0x0E
	Read Device ID Code	1 Byte	0x01 to 0x04
	Object ID	1 Byte	0x00 to 0xFF
Response:	Function Code	1 Byte	0x2B
	MEI Type	1 Byte	0x0E
	Read Device ID Code	1 Byte	0x01 to 0x04
	Confirmity Level	1 Byte	0x01, 0x02, 0x03, 0x81, 0x82, 0x83
	More follows	1 Byte	00/FF
	Next Object ID	1 Byte	Object ID number
	Number of Objects	1 Byte	
	List of Object ID	1 Byte	
	List of Object length	1 Byte	
	List of Object value	1 Byte	Depending on the Object ID

## 10.5 Levelmaster-Komutları

VEGABAR 87, buradaki Levelmaster protokolü olan RTU'lara da bağlanılmaya uygundur. Levelmaster-Protokolüne çoğu zaman "Siemens" ya da "Depo-Protokolü" denilmektedir.

<b>RTU</b>	<b>Protocol</b>
ABB Totalflow	Levelmaster
Kimray DACC 2000/3000	Levelmaster
Thermo Electron Autopilot	Levelmaster

### Bus iletişimini için parametreler

VEGABAR 87 cihazına önceden bu standart değerler verilmiştir:

<b>Parametre</b>	<b>Configurable Values</b>	<b>Default Value</b>
Baud Rate	1200, 2400, 4800, 9600, 19200	9600
Start Bits	1	1
Data Bits	7, 8	8
Parity	None, Odd, Even	None
Stop Bits	1, 2	1
Address range Levelmaster	32	32

Levelmaster komutlarının esasını şu sentaks oluşturmaktadır:

- Büyük yazılan harfler belirli veri alanlarının başında bulunmaktadır
- Küçük yazılan harfler veri alanlarını ifade etmektedir
- Tüm komutlar "*<cr>*" (carriage return) ile tamamlanır
- Tüm komutlar "*uuu*" ile başlar, ancak "*uu*" adres (00-31) ifade etmektedir

- “ \*\* Joker olarak adresin her yerinde kullanılabilir. Sensör bunu daima kendi adresine dönüştürür. Aksi takdirde birçok slave cevap vereceğinden birden fazla sensörde joker kullanılamaz
- Cihazı değiştiren komutlar komutu akabinde “OK” ile geri gönderir. Konfigürasyonu değiştirmede bir problem olması halinde “EE-ERROR” “OK”ın yerine geçer

### Report Level (and Temperature)

	<b>Parametre</b>	<b>Length</b>	<b>Code/Data</b>
Request:	Report Level (and Temperature)	4 characters ASCII	Uuu?
Response:	Report Level (and Temperature)	24 characters ASCII	UuuDIII.IIfttEeeeeWwww uu = Address III.II = PV in inches ttt = Temperature in Fahrenheit eeee = Error number (0 no error, 1 level data not readable) www = Warning number (0 no warning)

PV in inches, "Set number of floats" 2 olduğu zaman tekrarlanır. Böylece 2 ölçüm değeri aktarılabilir. PV değeri ilk ölçüm değeri, SV de ikinci ölçüm değeri olarak aktarılır.



#### Bilgi:

PV için maksimum taşınacak değer 999.99 inçtir (yaklaşık 25,4 metre-ye tekabül eder).

Levelmaster protokolü ısının da aktarılması isteniyorsa TV sensörde ısiya ayarlanmalıdır. PV, SV ve TV sensör DTM'si üzerinden ayarlanabilir.

### Report Unit Number

	<b>Parametre</b>	<b>Length</b>	<b>Code/Data</b>
Request:	Report Unit Number	5 characters ASCII	U**N?
Response:	Report Level (and Temperature)	6 characters ASCII	UuuNnn

### Assign Unit Number

	<b>Parametre</b>	<b>Length</b>	<b>Code/Data</b>
Request:	Assign Unit Number	6 characters ASCII	UuuNnn
Response:	Assign Unit Number	6 characters ASCII	UuuNOK uu = new Address

### Set number of Floats

	<b>Parametre</b>	<b>Length</b>	<b>Code/Data</b>
Request:	Set number of Floats	5 characters ASCII	UuuFn
Response:	Set number of Floats	6 characters ASCII	UuuFOK

Sayıının 0 seçilmesi halinde, artık doluluk seviyesi bildirilmez

### **Set Baud Rate**

	Parametre	Length	Code/Data
Request:	Set Baud Rate	8 (12) characters ASCII	UuuBbbbb[b][pds] Bbbbb[b] = 1200, 9600 (default) pds = parity, data length, stop bit (optional) parity: none = N, even = E (default), odd = O
Response:	Set Baud Rate	11 characters ASCII	

Örnek: U01B9600E71

Adres 1'deki cihazı Baud oranı 9600'e, Pariteyi even, 7 Data bit, 1 Stopbit'e değiştirin

### **Set Receive to Transmit Delay**

	Parametre	Length	Code/Data
Request:	Set Receive to Transmit Delay	7 characters ASCII	UuuRmmm mmm = milliseconds (50 up to 250), default = 127 ms
Response:	Set Receive to Transmit Delay	6 characters ASCII	UuuROK

### **Report Number of Floats**

	Parametre	Length	Code/Data
Request:	Report Number of Floats	4 characters ASCII	UuuF
Response:	Report Number of Floats	5 characters ASCII	UuuFn n = number of measurement values (0, 1 or 2)

### **Report Receive to Transmit Delay**

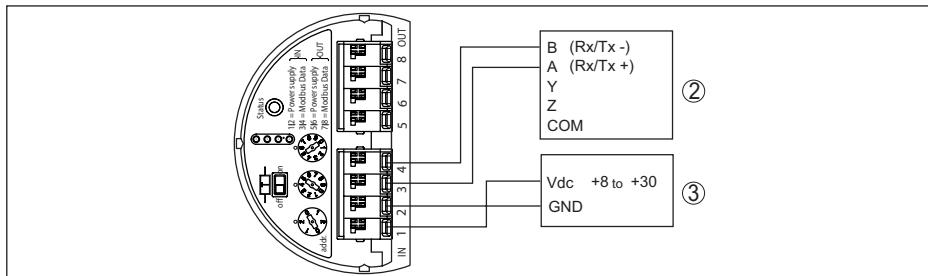
	Parametre	Length	Code/Data
Request:	Report Receive to Transmit Delay	4 characters ASCII	UuuR
Response:	Report Receive to Transmit Delay	7 characters ASCII	UuuRmmm mmm = milliseconds (50 up to 250), default = 127 ms

### **Hata kodları**

Error Code	Name
EE-Error	Error While Storing Data in EEPROM
FR-Error	Error in Frame (too short, too long, wrong data)
LV-Error	Value out of limits

## 10.6 Tipik bir modbus hostunun konfigürasyonu

### Fisher ROC 809



Res. 27: VEGABAR 87'un an RTU Fisher ROC 809'a bağlanması

- 1 VEGABAR 87
- 2 RTU Fisher ROC 809
- 3 Güç kaynağı

### Modbus hostları için parametre

Parametre	Value Fisher ROC 809	Value ABB Total Flow	Value Fisher Thermo Electron Autopilot	Value Fisher Bristol ControlWave Micro	Value Scada-Pack
Baud Rate	9600	9600	9600	9600	9600
Floating Point Format Code	0	0	0	2 (FC4)	0
RTU Data Type	Conversion Code 66	16 Bit Modicon	IEE Fit 2R	32-bit registers as 2 16-bit registers	Floating Point
Input Register Base Number	0	1	0	1	30001

Input başlıklarının esas numarası daima VEGABAR 87'in input başlık adresine eklenir.

Bunlardan şu konstelasyonlar doğar:

- Fisher ROC 809 - 1300 için kayıt adresi adres 1300'dür
- ABB Total Flow - 1302 kayıt adresi adres 1303'tür
- Thermo Electron Autopilot - 1300 için kayıt adresi adres 1300'dür
- Bristol ControlWave Micro - 1302 için kayıt adresi adres 1303'tür
- ScadaPack - 1302 için kayıt adresi adres 31303'tür

## 10.7 Toplam sapmanın hesaplanması

Bir basınç ölçme konvertörünün toplam sapması, çalışma pratiğinde beklenen en yüksek ölçüm hatasını verir. Buna, "en yüksek pratik ölçüm hatası" ya da "kullanım hatası" da denir.

DIN 16086'a göre toplam sapma, temel sapma  $F_{perf}$  ve uzun süreli dayanıklılık  $F_{stab}$ 'in toplamıdır  $F_{total}$ :

$$F_{total} = F_{perf} + F_{stab}$$

$F_{perf}$  temel sapması ise, sıfır sinyalinin termik değişiminin,  $F_T$  çıkış aralığının (sıcaklık hatası) ve  $F_{KI}$  ölçüm sapmasının toplamından oluşur:

$$F_{perf} = \sqrt{((F_T)^2 + (F_{KI})^2)}$$

Sıfır sinyalinin termik değişimi ve  $F_T$  çıkış aralığı "Teknik veriler" bölümünde belirtilmiştir.  $F_T$  temel

sıcaklık hatası orada bir grafikle gösterilmektedir. Ölçüm hücresi modeli ve trun down'a bağlı olarak bu değer FMZ ve FTD el faktörleri ile çarpılmalıdır:

$$F_T \times FMZ \times FTD$$

Bu değerler de "Teknik veriler" bölümünde verilmiştir.

Bu; HART, Profibus PA, Foundation Fieldbus veya Modbus üzerinden dijital sinyal çıkışı için geçerlidir.

4 ... 20 mA'lık bir çıkışta  $F_a$  elektrik çıkışının termik değişimi de buna eklenir:

$$F_{perf} = \sqrt{(F_T)^2 + (F_{KI})^2 + (F_a)^2}$$

Daha iyi anlaşılmasına aşağıdaki formüller yardımcı olacaktır:

- $F_{total}$ : Toplam sapma
- $F_{perf}$ : temel sapma
- $F_{stab}$ : Uzun süreli duyarlılık
- $F_T$ : Sıfır sinyali ve çıkış süresinin termik değişikliği (ısı hatası)
- $F_{KI}$ : Ölçüm sapması
- $F_a$ : Akım çıkışının termik değişikliği
- FMZ: ölçüm hücresi modeli ek faktörü
- FTD: turn down ek faktörü

## 10.8 Pratikten bir örnek

### Veriler

Su kabında seviye ölçümü, 1.600 mm yükseklik; 0,157 bar (157 kPa)'a eşittir, ürün ortamı sıcaklığı 50 °C

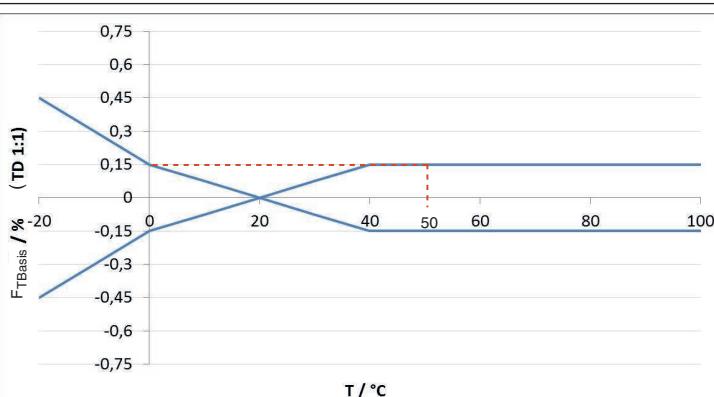
VEGABAR 87 0,4 bar ölçüm aralığında, ölçüm sapması < 0,1 %, ölçüm hücreleri ø 28 mm

### 1.Turn Down'in hesaplanması

$$TD = 0,4 \text{ bar}/0,157 \text{ bar}, TD = 2,6 : 1$$

### 2. Sıcaklık hatasının bulunması $F_T$

Gerekli değerler teknik verilerden alınır:



Res. 28: Yukandaki örnekteki temel sıcaklık hatasının bulunması:  $F_{T Basis} = 0,15 \%$

Turn Down	TD 1 : 1	TD 2,5 : 1	TD 5 : 1	TD 10 : 1	TD 20 : 1
FTD faktörü	1	1,75	3	5,5	10,5

Tab. 47: Yukarıdaki örneğin turn down ek faktörünün bulunması:  $F_{TD} = 1,75$

Turn Down	TD 1 : 1	TD 2,5 : 1	TD 5 : 1	TD 10 : 1	TD 20 : 1
FTD faktörü	1	1,75	3	5,5	10,5

Tab. 48: Yukarıdaki örneğin turn down ek faktörünün bulunması:  $F_{TD} = 1,75$

$$F_T = F_{TBasis} \times F_{MZ} \times F_{TD}$$

$$F_T = \%0,15 \times 1 \times 1,75$$

$$F_T = 0,26\%$$

### 3. Ölçüm sapması ve uzun süreli dayanıklılığın hesaplanması

Ölçüm sapması  $F_{KI}$  ve uzun süreli dayanıklılık  $F_{stab}$  için gerekli olan değerler Teknik veriler'den alınabilir:

Kesinlik sınıfı	Lineer olmama, histerez ve tekrarlanamamazlık.	
	TD ≤ 5 : 1	TD > 5 : 1
% 0,1	< % 0,1	<%0,02 x TD

Tab. 49: Tablodaki ölçüm sapmasının hesaplanması:  $F_{KI} = 0,1\%$

## VEGABAR 86

Zaman dilimi	ø 28 mm'lik ölçüm hücresi		ø 17,5 mm'lik ölçüm hüresi
	Tüm ölçüm aralıkları	Ölçüm aralığı 0 ... +0,025 bar/0 ... +2,5 kPa	
Bir yıl	< 0,05 % x TD	< % 0,1 x TD	< % 0,1 x TD
Beş yıl	< % 0,1 x TD	< % 0,2 x TD	< % 0,2 x TD
On yıl	< % 0,2 x TD	< % 0,4 x TD	< % 0,4 x TD

## VEGABAR 87

Zaman dilimi	Tüm ölçüm aralıkları	Ölçüm aralığı 0 ... +0,025 bar/0 ... +2,5 kPa
Bir yıl	< 0,05 % x TD	< % 0,1 x TD
Beş yıl	< % 0,1 x TD	< % 0,2 x TD
On yıl	< % 0,2 x TD	< % 0,4 x TD

Tab. 50: Uzun süreli dayanıklılığın tabloya bakılarak bulunması, bir yıl boyunca gözlem:  $F_{stab} = \%0,05 \times TD = \%0,05 \times 2,6 = \%0,13$

## 4. Toplam sapmanın hesaplanması - dijital sinyal

### -1. Adım: Temel doğruluk $F_{perf}$

$$F_{perf} = \sqrt{((F_T)^2 + (F_{KI})^2)}$$

$$F_T = 0,26\%$$

$$F_{kl} = \% 0,1$$

$$F_{perf} = \sqrt{(\%0,26)^2 + (\%0,1)^2}$$

$$F_{perf} = 0,28 \%$$

## -2. Adım: Toplam sapma $F_{total}$

$$F_{total} = F_{perf} + F_{stab}$$

$$F_{perf} = \% 0,28 \text{ (1. adımın sonucu)}$$

$$F_{stab} = (0,05 \% \times TD)$$

$$F_{stab} = (\%0,05 \times 2,5)$$

$$F_{stab} = 0,13 \%$$

$$F_{total} = \%0,28 + \%0,13 = \%0,41$$

Ölçüm yönündeki toplam sapma bu durumda % 0,41 olur.

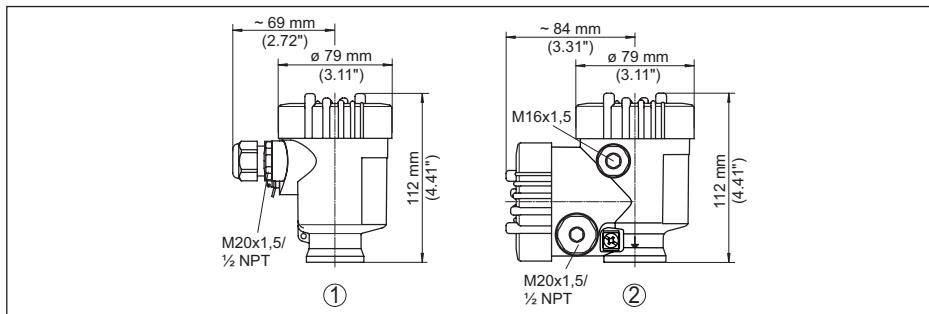
Ölçüm sapması (mm cinsinden):  $1600 \text{ mm} \times \%0,41 = 7 \text{ mm}$

Örnek, ölçüm hatasının pratikte temel doğrulukta olduğundan daha yüksek olabileceğini göstermektedir. Bunun nedeni sıcaklığın ve turn down'in etkisidir.

## 10.9 Ebatlar

Aşağıdaki ölçekli çizimler sadece olası modellerin bir kesitini göstermektedir. Ayrıntılı ölçekli çizimleri [www.vega.com/downloads](http://www.vega.com/downloads) sayfasındaki "İndirilecek dosyalar" ve "Çizimler" linkinden indirebilirsiniz.

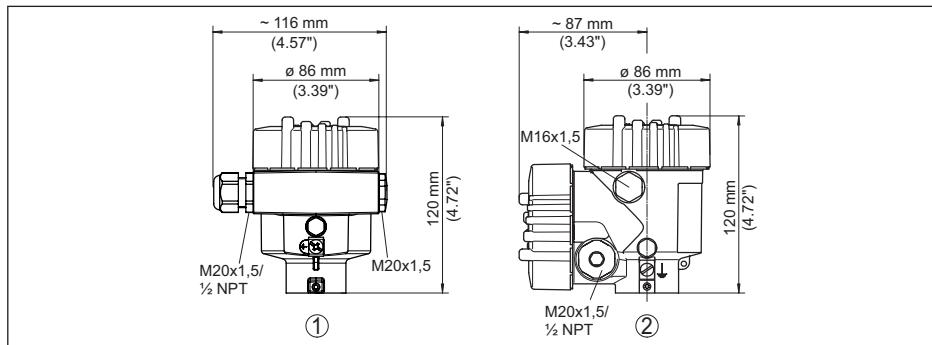
### Plastik gövde



Res. 29: IP66/IP67 koruma tipi gövde modelleri (Entegre göstergə ve ayar modülü gövde yüksekliğini 9 mm/0.35 in artırır.)

- 1 Plastik tek hücre
- 2 Plastik iki hücre

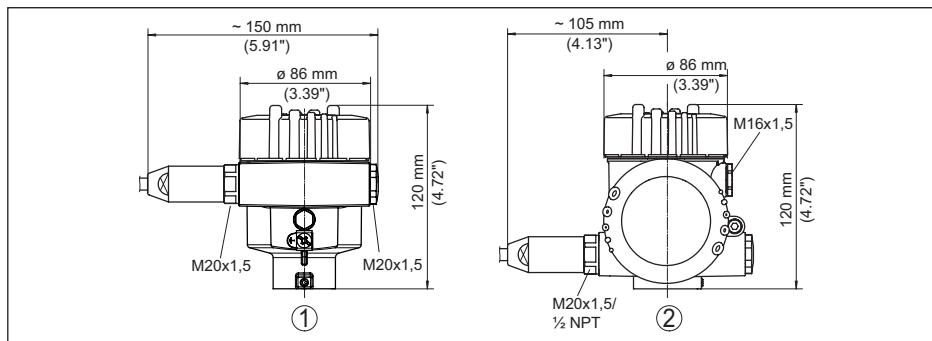
## Alüminyum gövde



Res. 30: Koruma sınıfı IP66/IP68 (0,2 bar) olan gövde modelleri; entegre gösterge ve ayar modülü gövde yüksekliğini 18 mm/0.71 in kadar artırır

- 1 Alüminyum - tek hücreli
- 2 Alüminyum - iki hücre

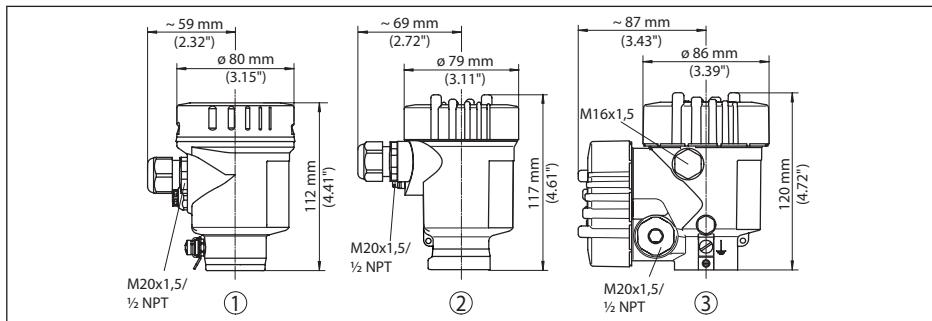
## Koruma tipi IP66/IP68 (1 bar) olan alüminyum gövde



Res. 31: Koruma sınıfı IP66/IP68 (1 bar) olan gövde modelleri; (entegre gösterge ve ayar modülü gövde yüksekliğini 18 mm/0.71 in kadar artırır)

- 1 Alüminyum - tek hücreli
- 2 Alüminyum - iki hücre

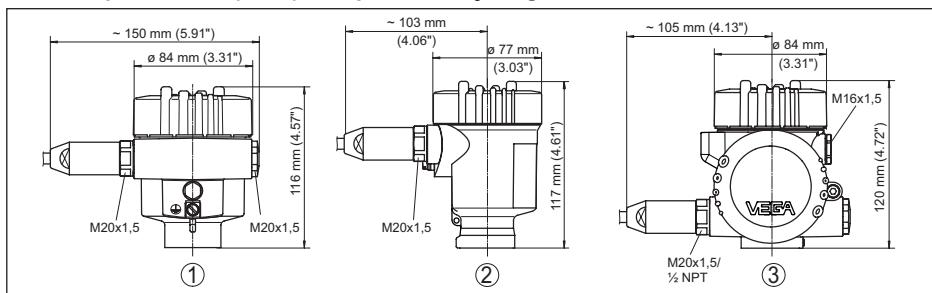
### Paslanmaz çelik gövde



Res. 32: Koruma sınıfı IP66/IP68 (0,2 bar) olan gövde modelleri; entegre göstergе ve ayar modülü gövde yüksekliğini 9 mm/0.35 in ya da 18 mm/0.71 in kadar artırır

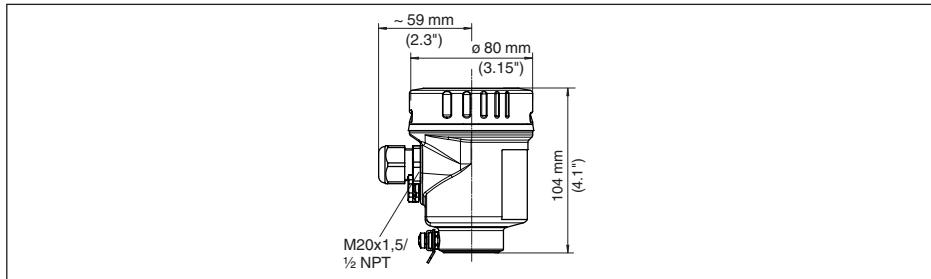
- 1 Paslanmaz çelik tek hücre (elektrolizle parlatılmış)
- 2 Paslanmaz çelik tek hücre (ince döküm)
- 3 Paslanmaz çelik iki hücre (ince döküm)

### Koruma tipi IP66/IP68 (1 bar) olan paslanmaz çelik gövde



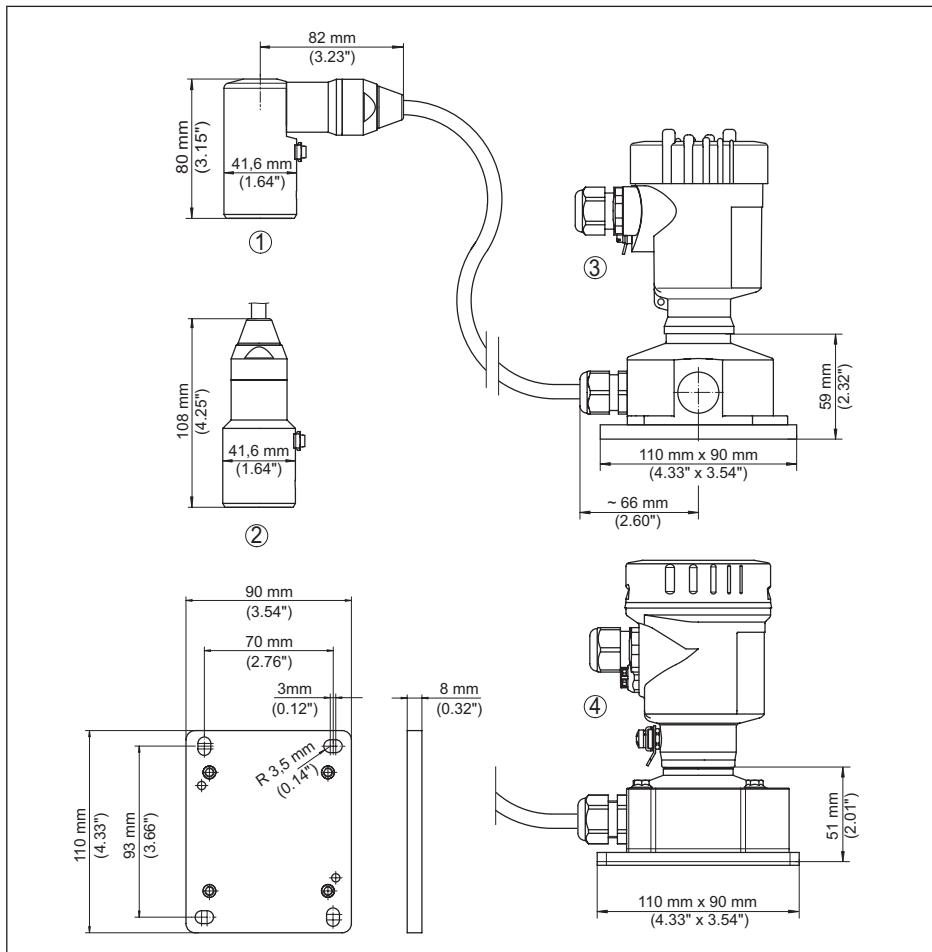
Res. 33: Koruma sınıfı IP66/IP68 (1 bar) olan gövde modelleri; entegre göstergе ve ayar modülü gövde yüksekliğini 9 mm/0.35 in ya da 18 mm/0.71 in kadar artırır

- 1 Paslanmaz çelik tek hücre (elektrolizle parlatılmış)
- 2 Paslanmaz çelik tek hücre (ince döküm)
- 3 Paslanmaz çelik iki hücre (ince döküm)

**Paslanmaz çelik gövde, koruma sınıfı IP69K**

Res. 34: IP69K koruma tipli gövde modelleri (entegre göstergе ve ayar modülü gövde yüksekliğini 9 mm/0,35 in artırrır.)

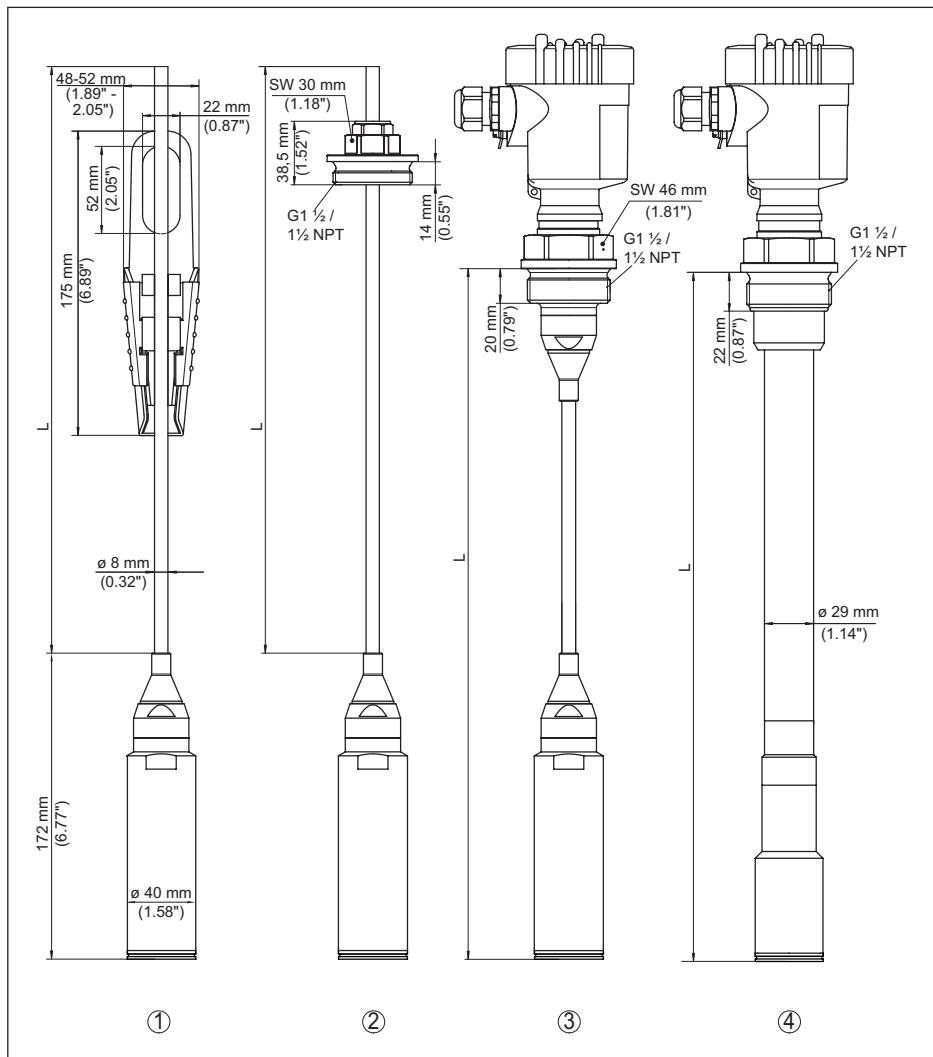
1 Paslanmaz çelik tek hücre (elektrolizle parlatılmış)

**IP68 modelinde dış gövde**

Res. 35: VEGABAR 87, dış gövdeli IP68 modeli

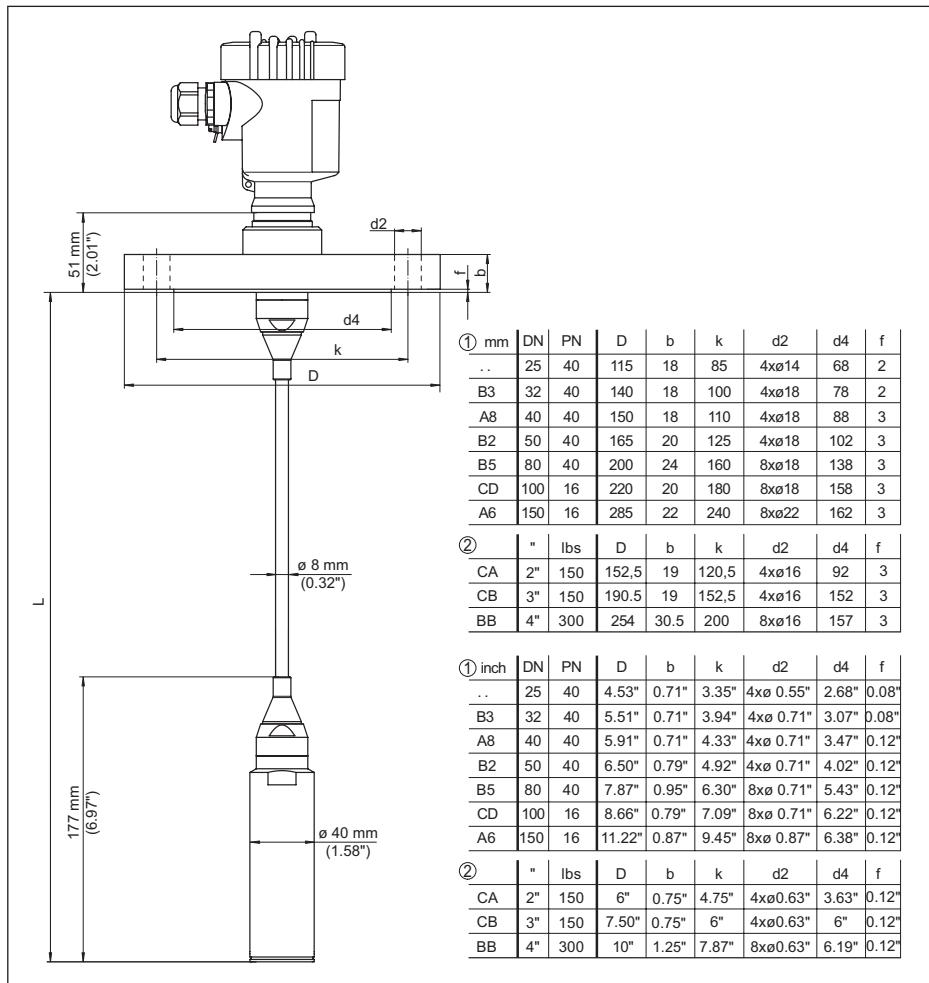
- 1 Yandan kablo çıkışı
- 2 Eksenel kablo çıkışı
- 3 Plastik tek hücre
- 4 Paslanmaz çelik tek hücre
- 5 Conta 2 mm (0.079 in), (yalnızca 3A onaylaması olduğunda)

## VEGABAR 87



Res. 36: VEGABAR 87, standart bağlantılar

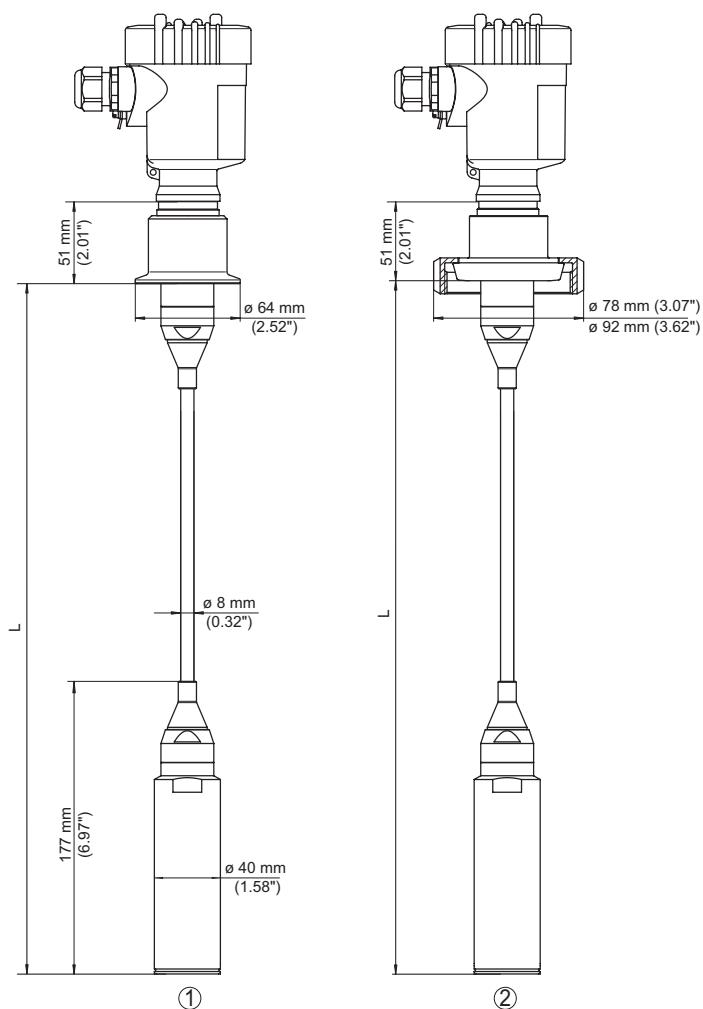
- 1 Gevşetme kısacı
- 2 Dişli bağlantı
- 3 Dişli G1½
- 4 Dişli 1½ NPT
- L Konfigüratörden elde edilen toplam uzunluk

**VEGABAR 87, flanş bağlantısı**

Res. 37: VEGABAR 87, flanş bağlantısı

- 1 DIN 2501 gereğince flanşlar
- 2 ASME B16.5 gereğince flanşlar
- L Konfigüratörden elde edilen toplam uzunluk

## VEGABAR 87, hijyenik bağlantı



Res. 38: VEGABAR 87, hijyenik bağlantılar

- 1 Klemens 2" PN 16 ( $\varnothing$  64 mm), (DIN 32676, ISO 2852)
- 2 Boru vidası DN 50
- L Konfigüratörden elde edilen toplam uzunluk

## 10.10 Sınai mülkiyet hakları

VEGA product lines are global protected by industrial property rights. Further information see [www.vega.com](http://www.vega.com).

VEGA Produktfamilien sind weltweit geschützt durch gewerbliche Schutzrechte.

Nähere Informationen unter [www.vega.com](http://www.vega.com).

Les lignes de produits VEGA sont globalement protégées par des droits de propriété intellectuelle. Pour plus d'informations, on pourra se référer au site [www.vega.com](http://www.vega.com).

VEGA lineas de productos están protegidas por los derechos en el campo de la propiedad industrial. Para mayor información revise la pagina web [www.vega.com](http://www.vega.com).

Линии продукции фирмы ВЕГА защищаются по всему миру правами на интеллектуальную собственность. Дальнейшую информацию смотрите на сайте [www.vega.com](http://www.vega.com).

VEGA系列产品在全球享有知识产权保护。

进一步信息请参见网站< [www.vega.com](http://www.vega.com)。

## 10.11 Marka

Tüm kullanılan markaların yanı sıra şirket ve firma isimleri de mal sahipleri/eser sahiplerine aittir.

## INDEX

### A

Arızaların giderilmesi 45  
Ayar 26

### B

Bağlantı prosedürü 17  
Bağlantı teknigi 17  
Bakım 42  
Basıncın eşitlenmesi 14

### C

Çalışma prensibi 8

### D

Dilin değiştirilmesi 31  
Display aydınlatması 32  
Dokümantasyon 7

### E

Elektronik bölmesi 19

### G

Gösterge ayarı 32

### H

Hata kodları 44, 45

### I

İbre 32, 33

### K

Konum düzeltme 28

### L

Lineerizasyon 30

### M

Model etiketi 7

### N

NAMUR NE 107 43

### O

Onarım 48  
Ölçüm değeri belleği 42  
Ölçüm düzeni  
– Açık haznede 15

### Q

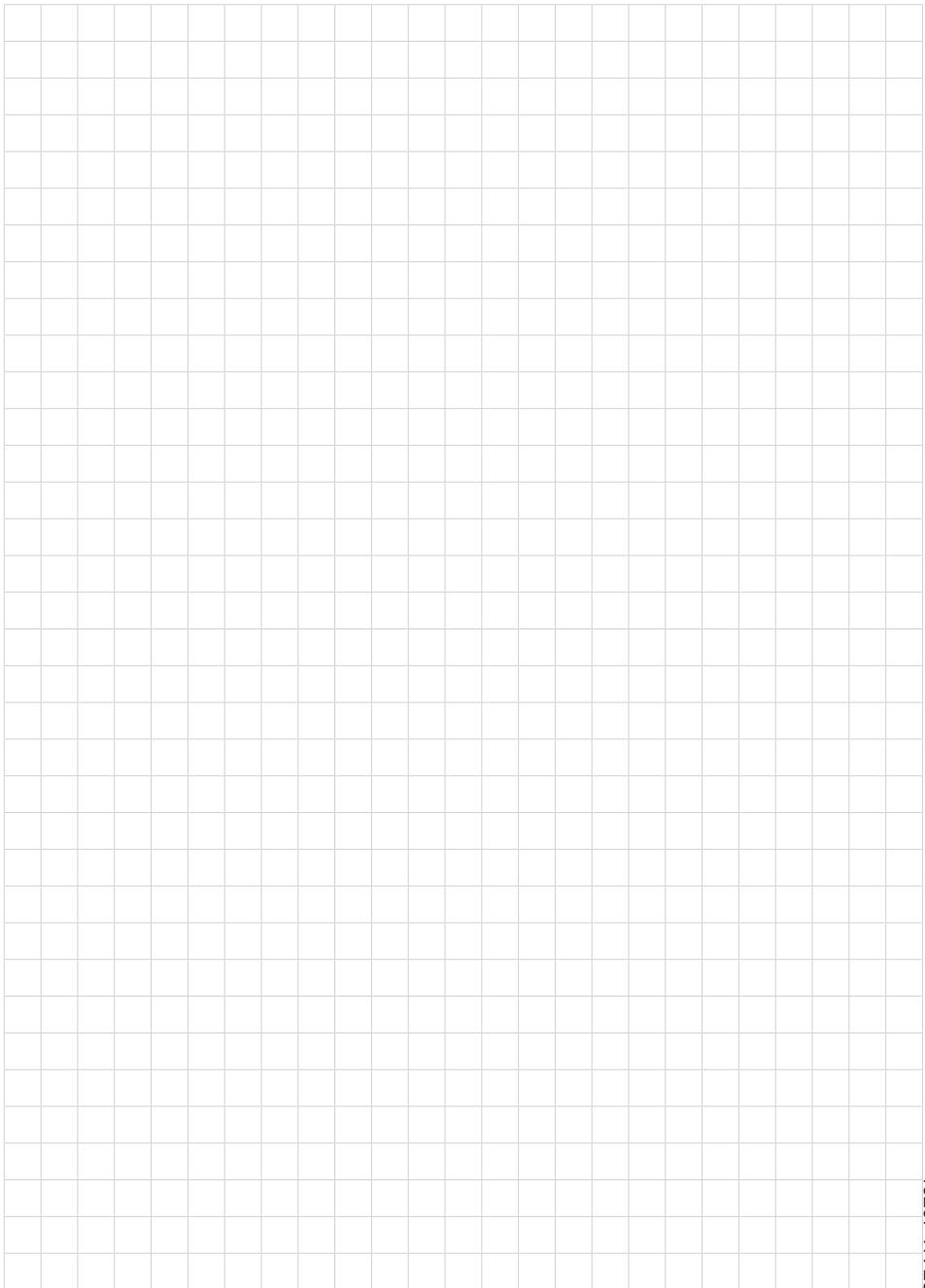
QR kodu 7

### S

Sensör ayarlarının kopyalanması 34  
Seri numarası 7  
Servis - Çağrı Merkezi 46  
Servis giriş 35  
Seviye ayarı 29, 30  
– Birim 27  
– Genel bakış 28  
Seviye ölçümü 15  
Sıfırlama 34  
Sızdırmazlık konsepti 9  
Simülasyon 33  
Sönümleme 30

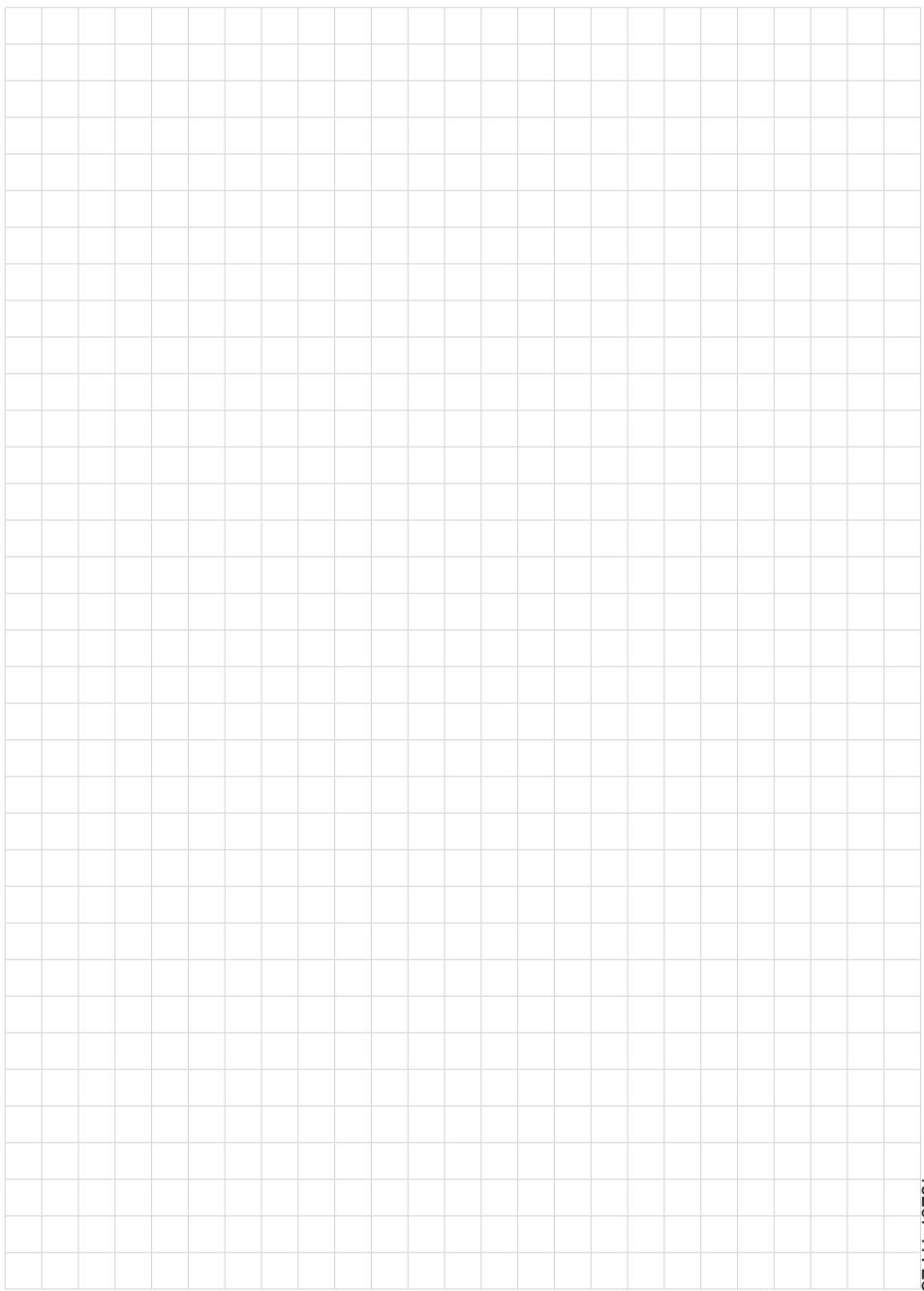
### T

Tarih/saat ayarı 33

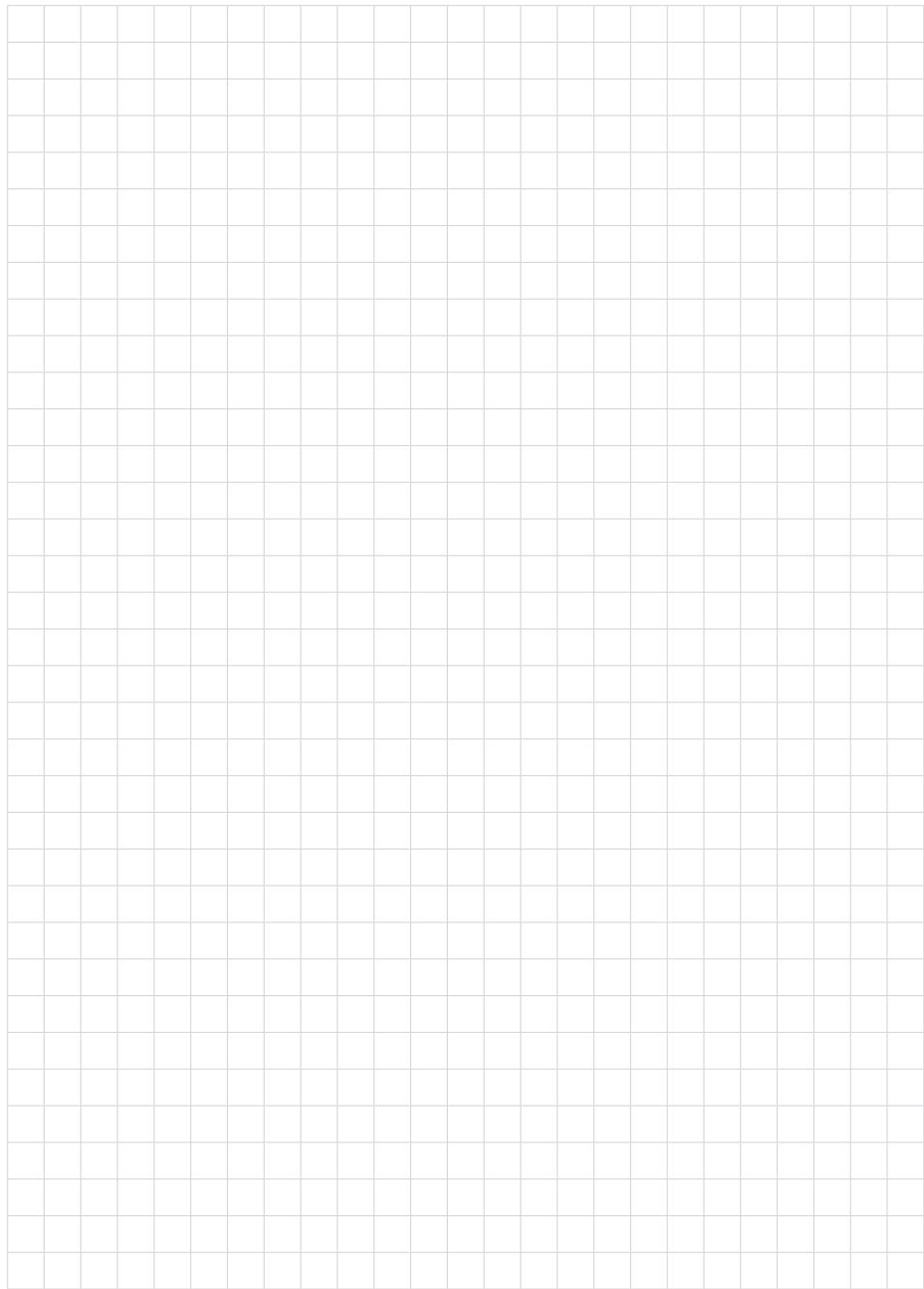


46297-TR-230915





46297-TR-230915



Baskı tarihi:

**VEGA**

Sensörlerin ve değerlendirme sistemlerinin teslimat kapsamı, uygulanması, kullanımı ve işletme talimatlarılarındaki bilgiler basımın yapıldığı zamandaki mevcut bilgilere uygundur.

Teknik değişiklikler yapma hakkı mahfuzdur

© VEGA Grieshaber KG, Schiltach/Germany 2023



46297-TR-230915

VEGA Grieshaber KG  
Am Hohenstein 113  
77761 Schiltach  
Germany

Phone +49 7836 50-0  
E-mail: [info.de@vega.com](mailto:info.de@vega.com)  
[www.vega.com](http://www.vega.com)